



**T.C.  
KIRIKKALE ÜNİVERSİTESİ  
FEN BİLİMLERİ ENSTİTÜSÜ**

**LİNEER POZİTİF OPERATÖRLERİN FARKLARI  
ÜZERİNE**

**SAHEED OLAOSEBİKAN AREMU  
MATEMATİK ANABİLİM DALI**

**YÜKSEK LİSANS TEZİ**

**DANIŞMAN  
Prof. Dr. Ali OLGUN**

**KIRIKKALE-2022**

Saheed Olaosebikan AREMU tarafından hazırlanan “LİNEER POZİTİF OPERATÖRLERİN FARKLARI ÜZERİNE” adlı tez çalışması, aşağıdaki jüri tarafından OY BİRLİĞİ ile Kırıkkale Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Matematik Anabilim Dalında YÜKSEK LİSANS TEZİ olarak kabul edilmiştir.

Danışman: Prof. Dr. Ali OLGUN

Matematik Anabilim Dalı, Kırıkkale Üniversitesi

Bu tezin, kapsam ve kalite olarak Yüksek Lisans Tezi olduğunu onaylıyorum.

imza.....

Başkan: Prof. Dr. Gülen BAŞCANBAZ-TUNCA

Matematik Anabilim Dalı, Ankara Üniversitesi

Bu tezin, kapsam ve kalite olarak Yüksek Lisans Tezi olduğunu onaylıyorum.

imza.....

Üye: Doç. Dr. Başar YILMAZ

Matematik Anabilim Dalı, Kırıkkale Üniversitesi

Bu tezin, kapsam ve kalite olarak Yüksek Lisans Tezi olduğunu onaylıyorum.

imza.....

Tez Savunma Tarihi: 18.02.2022

Jüri tarafından kabul edilen bu tezin Yüksek Lisans Tezi olması için gerekli şartları yerine getirdiğini onaylıyorum.

Prof. Dr. Recep ÇALIN

Fen Bilimleri Enstitüsü Müdürü

## ETİK BEYANI

Kırıkkale Üniversitesi Fen Bilimleri Enstitüsü Tez Yazım Kurallarına uygun olarak hazırladığım bu tez çalışmada;

- Tez içinde sunduğum verileri, bilgileri ve dokümanları akademik ve etik kurallar çerçevesinde elde ettiğimi,
- Tüm bilgi, belge, değerlendirme ve sonuçları bilimsel etik ve ahlak kurallarına uygun olarak sunduğumu,
- Tez çalışmada yararlandığım eserlerin tümüne uygun atıfta bulunarak kaynak gösterdiğimi,
- Kullanılan verilerde herhangi bir değişiklik yapmadığımı,
- Bu tezde sunduğum çalışmanın özgün olduğunu,

bildirir, aksi bir durumda aleyhime doğabilecek tüm hak kayıplarını kabullendiğimi beyan ederim.

Saheed Olaosebikan AREMU

22.02.2022

## ÖZET

### LI'NEER POZİTİF OPERATÖRLERİN FARKLARI ÜZERİNE

AREMU , Saheed Olaosebikan

Kırıkkale Üniversitesi

Fen Bilimleri Enstitüsü

Matematik Anabilim Dalı, Yüksek Lisans Tezi

Danışman: Prof. Dr. Ali OLGUN

Şubat 2022 , 50 sayfa

Bu tez beş bölümden oluşmaktadır. Birinci bölüm Giriş olarak ayrılmış ve yaklaşım teorisi hakkında genel açıklamalar yapılmıştır. İkinci bölümde yaklaşım teorisinde kullanılan temel tanımlar verilmiştir. Üçüncü bölümde tek değişkenli fonksiyonlar için tanımlanan lineer pozitif operatörlerin farklarının sağladığı çeşitli eşitsizlikler elde edilmiştir. Dördüncü bölümde ise üçüncü bölümde verilen tek değişkenli operatörlerin iki değişkenli hali tanımlanarak, üçüncü bölümde verilen teorem ve lemmaların benzerleri iki değişkenli operatörler için verilmiştir. Beşinci bölüm tartışma ve sonuç kısmına ayrılmıştır.

Anahtar Kelimeler: Lineer pozitif Operatör, Ağırlıklı Uzaylar, Chebyshev Fonksiyoneli, Süreklilik Modülü, Lineer Pozitif Operatörlerin Farkları.

## ABSTRACT

### ON DIFFERENCES OF LINEAR POSITIVE OPERATORS

AREMU , Saheed Olaosebikan

Kırıkkale University

Graduate School of Natural and Applied Sciences

Department of Mathematics, Master Thesis

Supervisor: Prof. Dr. Ali OLGUN

February 2022 , 50 pages

This thesis consist of five chapters. The general introduction of approximation theory is given in the first chapter. The basic terms and definitions of approximation theory was given in the second chapter. In the third chapter, various inequalities related to univariate differences of linear positive operators are given. The fourth chapter is devoted to establishing the bivariate form of various inequalities, theorems and lemmas for operators given in the third chapters. The results and discussion are given in the fifth chapter.

Key Words: Linear positive operator, Weighted space, Chebyshev Function, Modulus of Continuity, Difference of Linear Operators.

## TEŞEKKÜR

Tezimin hazırlanması esnasında salgın olmasına rağmen hiçbir desteğini esirgemeyen ve biz yabancı genç araştırmacılara büyük destek olan, bilimsel deney imkanlarını sonuna kadar bizlerin hizmetine veren, değerli hocam, Sayın Prof. Dr. Ali Olgun'a, tez konuda seçmeyi teşvik eden ve temelini öğreten değerli hocam, Sayın Prof. Dr. Ali Aral'a, yine bu çalışmamda emeği geçen Kırıkkale Üniversitesi Matematik Bölümünün değerli hocalarına, maddi olarak ve bu okumak fırsat veren Türkiye burslarına ve Hüdayı vakfına, bana birçok konuda olduğu gibi, yüksek lisans öğrenimim boyunca da yardımı esirgemeyen aileme ve arkadaşlarıma(değerli annem, Hajia Suebat Abdulhameed başta olmak üzere, eņsim, Nimotallahi Olaosebikan ve Lawal Abdulhafis), bana yol gösteren ve birçok konuda olduğu gibi, yüksek lisans öğrenimim boyunca da yardımı esirgemeyen manevi hocam, Sayın Şeyh Usman Giwa'ya ve son olarak, yüksek lisans öğrenimim boyunca beni yolda ya da camide tebessüm ile karşılayan ve onların tarafından yabancı çekmediğim abilere ve amcalarına kadar teşekkür ederim.

## İÇİNDEKİLER DİZİNİ

Sayfa

|   |     |
|---|-----|
| ÖZET .....  | i   |
| ABSTRACT .....  | ii  |
| TEŞEKKÜR .....  | iii |
| SİMGELER DİZİNİ .....   | v   |
| 1. GİRİŞ .....  | 1   |
| 1.0.1. Kaynak Özetleri .....  | 3   |
| 1.0.2. Çalışmanın Amacı .....   | 4   |
| 2. TEMEL KAVRAMLAR VE TEOREMLER.....  | 5   |
| 2.1. Lineer Pozitif Operatörler ile ilgili Temel Kavramlar ve Teoremler ..... | 5   |
| 2.1.1. Süreklilik Modülü ve Özellikleri .....                                 | 7   |
| 2.1.2. Yakınsaklık hızı .....   | 11  |
| 3. LİNEER POZİTİF OPERATÖRLERİN FARKLARI .....                                | 14  |
| 3.0.3. Ağırlıklı Süreklilik Modülü ile Kestirim .....                         | 14  |
| 3.0.4. $K$ —Fonksiyoneli ile kestirim .....                                   | 22  |
| 3.0.5. Chebyshev fonksiyoneli için Operatörlerin Farkları .....               | 25  |
| 3.0.6. Uygulamalar.....   | 27  |
| 4. İKİ DEĞİŞKENLİ LİNEER OPERATÖRLER .....                                    | 30  |
| 4.0.7. İki Değişkenli Lineer Pozitif Operatörlerin Farkları .....             | 34  |
| 4.0.8. Operatörlerin Farkının $K$ —Fonksiyoneli Yardımı ile kestirimi .....   | 39  |
| 4.1. Chebyshev fonksiyonelleri için operatörlerin farkı.....                  | 43  |
| 4.2. Uygulamalar .....  | 44  |
| 5. TARTIŞMA VE SONUÇ .....  | 47  |
| KAYNAKLAR.....  | 48  |

## SİMGELER DİZİNİ

|                        |  |
|------------------------|--|
| $C[a, b]$              | $[a, b]$ aralığında sürekli, fonksiyonlar uzayı  |
| $B_n$                  | Bernstein operatörleri   |
| $S_n$                  | Szász-Mirakyan operatörü   |
| $w(f; \delta)$         | $f$ fonksiyonunun süreklilik modülü,   |
| $w_2(f; \delta)$       | $f$ fonksiyonunun 2. ikinci dereceden süreklilik modülü,                                 |
| $K_s(f, t)$            | $s$ yinci mertebeden Peetre—K fonksiyoneli   |
| $\ f\ _p$              | $p \in \mathbb{E}_0$ için $f$ fonksiyonunun normu  |
| $\Delta(f; \delta)$    | Ağırlıklı uzayda süreklilik modülü   |
| $B_2[0, \infty)$       | $[0, \infty)$ üzerinde $ f(x)  \leq M(1 + x^2)$ özelliğini sağlayan fonksiyonlar uzayı   |
| $U(f, x)$ ve $V(f, x)$ | Lineer pozitif operatör  |
| $C(Q)$                 | $Q$ kümesi üzerinde tanımlı, reel değerli ve sürekli iki değişkenli fonksiyonların uzayı |



## 1. GİRİŞ

Yaklaşımlar teorisi 19. yüzyılın ortalarından itibaren bir çok araştırmacı bilim insanı tarafından üzerinde yoğun çalışmaların yapıldığı Matematiksel Analizin temel ve güncel araştırma konularından birisidir. 1859 yılında P. L. Chebyshev  $[a, b]$  aralığında tanımlı, sürekli bir fonksiyona düzgün olarak yakınsayan bir  $p(x)$  polinomunun varlığını göstermiştir. Daha sonraları bu teori genişletilerek araştırmacıya ilham kaynağı olmuştur.

Yaklaşımlar teorisindeki Temel ve en önemli teoremlerden biri 1885 yılında K. Weierstrass tarafından verilen ve adını taşıyan Weierstrass teoremidir. Bu teorem  $[a, b]$  kompakt aralığında tanımlı sürekli her fonksiyona düzgün olarak yakınsayan bir polinom dizisinin karşılık geldiğini ifade etmektedir. Daha açık olarak teorem;

$f \in C[a, b]$  keyfî bir fonksiyon olmak üzere, her  $x > 0$  için en az bir  $p(x)$  polinomu vardır, öyleki  $|f(x) - p(x)| < x$ ,  $a \leq x \leq b$  eşitsizliği sağlanır. Şeklinde ifade edilmektedir.

Weierstrass teoreminin basit bir ispatı 1912 yılında Bernstein tarafından verilmiştir. Bernstein teoremin ispatında toplam biçiminde bir polinom tanımlayarak Weierstrass teoreminin ispatını vermiştir. Daha sonra bu tip polinomları kullanarak  $f \in C[0, 1]$  fonksiyonları için literatürde çok iyi bilinen

$$B_n(f; x) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} x^k (1-x)^{n-k} f\left(\frac{k}{n}\right)$$

Bernstein operatörlerini tanımlamıştır. Bu tip yakınsaklık teoremleri verildikten sonra, sınırlı aralıkta birçok Lineer pozitif operatör dizileri tanımlanmıştır. Tanımlanan operatörlerin düzgün yakınsaması ile ilgili çalışma yapılmıştır. Halen çalışmalar yoğun olarak devam etmektedir. Weierstrass'ın teorisinden sonra Lineer pozitif operatörlerin yakınsaklığı ile ilgili en önemli teorem ise bir birinden habersiz olarak Bohmann ve Popoviciu tarafından verilmiştir. Korovkin ise Bohmann ve Popoviciu'nun teoremlerinin integrallenebilir fonksiyonlar için de geçerli olduğunu göstererek Bohmann-Korovkin teoremini vermiştir.

Bohmann-Korovkin teoremi sınırlı aralık üzerinde tanımlı operatörler için verilmiş olup, sınırsız aralıklar üzerinde tanımlı operatörler için yeterli olmamak-

tadır. Bu sebeple sınırsız aralıklar üzerinde tanımlı operatörlerin yakınsaklık özelliklerini incelemek için Bohmann-Korovkin teoreminin sınırsız aralıklar üzerine genelleştirilmesi A. D. Gadjev tarafından verilmiş olup, ağırlıklı uzaylarda operatörlerin yakınsaklık özelliklerinin incelenmesine yönelik temel bilgiler ortaya konulmuştur.

Sınırsız aralıklar üzerinde tanımlanan operatörler içerisinde en bilinenlerinden ikisi

$$S_n(f; x) = e^{-nx} \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(nx)^k}{k!} f\left(\frac{k}{n}\right), x \in [0, \infty), f \in C_B[0, \infty), n \in \mathbb{N}$$

şeklinde tanımlanan Szász-Mirakyan operatörü ve

$$A_n(f; x) = \sum_{k=0}^{\infty} \binom{n+h-1}{k} \frac{x^k}{(1+x)^{n+k}} f\left(\frac{k}{n}\right), x \in [0, \infty), f \in C_B[0, \infty)$$

şeklinde tanımlanan Baskakov operatörüdür.

Biz de bu tezde literatürde tanımlanan herhangi iki Lineer pozitif operatör dizisinin farkları ile ilgili bazı sonuçlar elde etmek için çaba gösterdik. Bu sonuçların bize şöyle bir katkısı olacaktır. Eğer operatör dizilerinden birinin yakınsaklık oranı ve yakınsaklık hızı hakkında bilgi sahibi isek, elde edilen sonuçları kullanarak diğer operatörün yakınsaklık oranlarını ya da yakınsaklık hızlarını doğrudan elde edebiliriz. Bunun için önce A. Aral, D. Inoan ve I. Raşa [1] tarafından yapılan çalışmayı baz alarak, operatörün iki değişkenli olması halindeki sonuçları vereceğiz.

### 1.0.1. Kaynak Özetleri

Araştırmacılar lineer pozitif operatörlerin yakınsaklık özellikleri üzerinde diğer operatörlere göre daha çok çalışmışlardır, çünkü lineer pozitif operatörler diğer operatörlere göre daha kolay oluşturulur ve çok daha geniş özelliklere sahiptir.

1995 yılında Lupaş yaptığı bir çalışmada operatörlerin farklarını incelenmeye başladı. Daha sonra bazı araştırmacılar bu problemi daha da genişlettiler [17]. Bugüne kadar bu alanında çeşitli çalışmalar mevcuttur. Çoğu araştırmacı iki operatörün farkını incelemek için süreklilik modülü ve  $K$ -fonksiyoneliinden yararlandılar. Bunu yaparken operatörlerin bilinen özelliklerini (aynı kökten üretilen ya da aynı fonksiyonel yardımıyla tanımlanma vb.) kullanılarak çalışmalarını yürüttüler. Bu çalışmalardan bir tanesi Ana Maria Acu ve Ioan Raşa [2] tarafından yapılan çalışmadır. Bu çalışmada sınırlı aralıkta aynı özelliğe sahip olan iki operatörün farkı incelenmiştir. Daha sonrasında A. Aral, D. Inoan ve I. Raşa [1] sınırsız aralıkta benzer bir çalışma yapmışlardır. Daha sonra Ana Maria Acu, G. Başcanbaz-Tunca ve I. Raşa [9] bir simplekste iki değişkenli operatörün farkını incelediler. Biz de bu tezde A. Aral, D. Inoan ve I. Raşa [1] tarafından yapılan sınırsız aralıkta operatörler için "On differences of linear positive operators" isimli makaleyi baz alarak, bu çalışmada verilen teoremleri iki değişkenli operatörler için vereceğiz. Bunu yaparken bazı ihtiyaç duyulan makalelerden de yararlandık [3] [5] [6] [7] [8] [10] [11] [12]. Yaptığımız bu çalışma orijinal olup, "Communications Faculty of Sciences University of Ankara Series A1 Mathematics and Statistics" isimli dergide yayınlamak için sunuldu.

## 1.0.2. Çalışmanın Amacı

Bu tezde önce tezde kullanılacak bazı tanımlar verildikten sonra, bilinen bazı operatörler ve onların yakınsaklık özellikleri incelenecek, daha sonra operatörlerin farkına bakılacak. Sınırsız aralıkta İki değişkenli operatörler ile ilgili teoremler verilecek ve bu teoremler Szász-Mirakyan ve Szász-Mirakyan Kantorovich operatörler üzerinde uygulanacak. Yapılan bu çalışmada amaç; bundan sonra bu konuda yapılacak olan diğer çalışmalar için bir kaynak oluşturma hedefini taşımaktadır.



## 2. TEMEL KAVRAMLAR VE TEOREMLER

### 2.1. Lineer Pozitif Operatörler ile ilgili Temel Kavramlar ve Teoremler

Tezin bu kısımda Lineer pozitif operatörlerin yakınsaklık özellikleri incelenirken kullanılan bazı tanımlar ve teoremler verilecektir.

Tanım 2.1  $[a, b]$  aralığı üzerinde olan fonksiyonlar uzayı  $C[a, b]$  ile gösterilmektedir.

Tanım 2.2 (Lineer Uzay):  $N$  boş olmayan bir küme ve  $R$ , reel sayılar cismi olsun. Eğer aşağıdaki şartlar sağlansaydı  $N$   $R$  üzerinde lineer uzay veya vektör uzayı denir.

(i)  $N$ ,  $+$  işlemine göre değişmeli gruptur

(a) Her  $x, y \in N$  için  $x + y \in N$  dir.

(b) Her  $x, y, x \in N$  için  $x + (y + x) = (x + y) + x$  dir.

(c) Her  $x \in N$  için  $x + \theta = \theta + x = x$  olacak şekilde  $\theta \in N$  vardır.

(d) Her  $x \in N$  için  $x + (-x) = (-x) + x = \theta$  olacak şekilde  $-x \in N$  vardır.

(e) Her  $x, y \in N$  için  $x + y = y + x$  dir.

(ii)  $x, y \in N$  ve  $\alpha, \beta \in R$  olmak üzere aşağıdaki şartlar sağlanır.

(a)  $x \in N$  dir

(b)  $(x + y) = x + y$  dir

(c)  $(\alpha + \beta)x = \alpha x + \beta x$  dir.

(d)  $1x = x$  dir. Burada 1,  $R$  nin, birim elemanıdır.

Tanım 2.3 (Norm):  $N$ , bir lineer uzay olsun.  $\| \cdot \|: N \rightarrow R$  fonksiyonu  $x$  deki değeri  $\| x \|$  ile gösterelim. Bu fonksiyon için

$$(i) \|x\| \geq 0$$

$$(ii) \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

$$(iii) \|ax\| = |a| \|x\|$$

$$(iv) \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

şartları sağlanıyorsa  $\|\cdot\|$  fonksiyonuna  $N$  üzerinde norm denir. Eğer bir lineer uzay üzerinde norm tanımlanırsa bu uzay normlu uzay denilir.

Tanım 2.4 (Lineer Operatör):  $X$  ve  $Y$  lineer normlu bir fonksiyon uzayları olsun.  $T : X \rightarrow Y$  operatörü, her  $f, g \in X$  ve her  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  için

$$T(\alpha f + \beta g) = \alpha T(f) + \beta T(g)$$

eşitliğini sağlayan  $T$  operatörüne  $X$  den  $Y$  ye bir lineer operatör denir.

$$T(\alpha f + \beta g) = \alpha T(f) + \beta T(g)$$

eşitliğini sağlanıyorsa,  $T$  operatörüne  $X$  den  $Y$  ye bir lineer operatör denir.

Tanım 2.5 (Lineer pozitif Operatör):  $X$  bir lineer uzay olsun. Eğer  $f \geq 0$  için  $T(f) \geq 0$  oluyorsa,  $T$  ye pozitif operatör adı verilir.

Eğer  $T$ , lineer ve pozitif operatör ise her  $t$  için  $f(t) \leq g(t)$  olur. Yani  $T$  operatörü monotondur.

Tanım 2.6 (Weierstrass Teoremi):  $T_n(f; x)$ ,  $C[a, b]$  den  $C[a, b]$  ye giden lineer pozitif operatörler dizisi olsun.  $\alpha_n(x)$ ,  $\beta_n(x)$  ve  $\gamma_n(x)$   $[a, b]$  de düzgün olarak sıfıra yakınsayan diziler olmak üzere, eğer  $\forall x \in [a, b]$  için

$$T_n(1; x) = 1 + \alpha_n(x)$$

$$T_n(t; x) = x + \beta_n(x)$$

$$T_n(t^2; x) = x^2 + \gamma_n(x)$$

koşulları sağlanıyorsa bu durumda  $T_n(f; x)$ ,  $[a, b]$  aralığı üzerinde  $f(x)$  sürekli fonksiyonuna düzgün olarak yakınsar. Yani

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \|S_n(f) - f\|_{C[a,b]} = \lim_{n \rightarrow \infty} \max_{a \leq x \leq b} |S_n(f; x) - f(x)| = 0$$

sağlanır.

### 2.1.1. Süreklilik Modülü ve Özellikleri

Yaklaşımlar teoresinde operatörlerin dizisinin yakınsaklığı önemli kavramlardan biridir. Yakınsaklık kadar, yakınsama hızı da aynı anlamda önemlidir. Yakınsama hızının belirlendiği bazı yardımcı fonksiyonlar vardır. Bunlardan birisi de süreklilik modülü olup, bu fonksiyon aşağıdaki şekilde tanımlanmaktadır.

**Tanım 2.7** Kabul edelim ki  $f, [a, b]$  aralığında tanımlanmış sınırlı bir fonksiyon olsun. Her bir  $\delta > 0$  için

$$\begin{aligned} w(f; \delta) &= \sup_{|t-x| \leq \delta} |f(t) - f(x)|, \\ &= \sup_{|h| \leq \delta} |f(x+h) - f(x)|, \end{aligned}$$

şeklinde tanımlanan fonksiyona  $f$  fonksiyonunun  $[a, b]$  aralığındaki süreklilik modülü fonksiyonu denir.  $w(f; \delta)$  negatif olmayan bir fonksiyondur

Süreklilik modülü yakınsama hızının belirlenmesinde önemli rol oynayan özelliklere sahiptir. Bunların bazıları aşağıda lemma olarak verilecektir.

**Lemma 2.1**  $w(f; \delta)$  fonksiyonu monoton artandır. yani  $\delta_1 < \delta_2$  iken  $w(f; \delta_1) < w(f; \delta_2)$  dir

**İspat.**  $0 < \delta_1 \leq \delta_2$  olsun. Bu durumda  $|x - y| \leq \delta_2$  koşulunu sağlayan  $(x, y)$

sayı çiftlerinin kümesi  $|x - y| \leq \delta_1$  koşulunu sağlayan sayı çiftlerinin kümesinden

daha kapsamlıdır. Kümelerdeki supremum kavramı göz önüne alınarak süreklilik modülünün tanımından dolayı

$$w(f; \delta_1) \leq w(f; \delta_2)$$

yazılabilir. ■

Lemma 2.2  $1 \leq m \in \mathbb{N}$  olmak üzere

$$w(f; m\delta) \leq mw(f; \delta)$$

dir

İspat. Süreklilik modülü fonksiyonunun yukarıdaki tanımı gözönüne alınırsa

$$w(f; m\delta) = \sup_{\substack{|t-x| \leq m\delta \\ x, t \in [a, b]}} |f(t) - f(x)|$$

ifadesi yazılabilir. Burada  $t - x$  yerine  $mk$  yazılırsa,  $t = mk + x$  olduğundan sağ taraftaki, ifadenin içine bazı ekleme ve çıkarmalar yapılarak

$$\begin{aligned} w(f; m\delta) &= \sup_{\substack{x \in [a, b] \\ |h| \leq \delta}} |f(x + mk) - f(x)| \\ &= \sup_{\substack{x \in [a, b] \\ |h| \leq \delta}} |f(x + mk) - f(x + (m-1)k) + \dots + f(x + k) - f(x)| \\ &= \sup_{\substack{x \in [a, b] \\ |h| \leq \delta}} |f(x + mk) - f(x + (m-1)k) + \dots + f(x + k) - f(x)| \\ &= \sup_{\substack{x \in [a, b] \\ |h| \leq \delta}} \sum_{k=1}^m |f(x + hk) - f(x + (h-1)k)| \end{aligned}$$

yazılabilir. Buradan da

$$w(f; m\delta) \leq \sum_{k=1}^m \sup_{\substack{x \in [a, b] \\ |h| \leq \delta}} |f(x + hk) - f(x + (h-1)k)|$$



olur. Yukarıdaki toplamda  $h$  yerine 1 den  $m$  ye kadar değerleri yazılırsa toplamda  $m$  tane  $w(f; \delta)$  gelir. Buradan

$$w(f; m\delta) \leq mw(f; \delta)$$

,sekinde istenilen sonuç elde edilir. ■

Lemma 2.3 Süreklilik modülü fonksiyonu  $\lambda > 0$  reel sayss için

$$w(f; \lambda\delta) \leq (1 + \lambda)w(f; \delta)$$

eşitsizliğini sağlar.

İspat. Bilinmektedir ki  $[|\lambda|] \leq \lambda < [|\lambda|] + 1$  eşitsizliği sağlanır. Buna göre

$$w(f; \lambda\delta) \leq w(f; ([|\lambda|] + 1)\delta) \quad (w \text{ artan olduğundan})$$

$$\leq ([|\lambda|] + 1)w(f; \delta) \quad \text{nsehi lemmadan}$$

$$\leq (\lambda + 1)w(f; \delta)$$

yazılabilir. ■

Lemma 2.4  $f$  fonksiyonu  $[a, b]$  aralığında sürekli bir fonksiyon olsun. Bu taktirde

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} w(f; \delta) = 0$$

dır.

İspat.  $f$  fonksiyonu sürekli olduğundan süreklilik tanımı gereğince her  $\epsilon > 0$  için

bir  $\delta > 0$  vardır öyle ki  $|t - x| < \delta$  olduğundan  $|f(t) - f(x)| < \epsilon$  dir. Süreklilik modülü tanımında  $\delta < \delta$  alıdığında  $w(f; \delta) < \epsilon$  olur. Yani

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} w(f; \delta) = 0$$

elde edilir. ■

Lemma 2.5  $x, t \in [a, b]$  olmak üzere,  $\delta > 0$  için

$$|f(t) - f(x)| \leq 1 + \frac{|t-x|}{\delta} w(f; \delta)$$

dır.

İspat. Süreklilik modülünün tanımından  $f$  fonksiyonu  $[a, b]$  aralığında sınırlı ise

$\delta x, t \in [a, b]$  için

$$|f(t) - f(x)| \leq w(f; |t-x|)$$

yazılabilir. Buna göre

$$w(f; |t-x|) = \sup_{\substack{x, t \in [a, b] \\ |t-x| \leq |t-x|}} |f(t) - f(x)|$$

olup,

$$|f(t) - f(x)| \leq w(f; \frac{|t-x|}{\delta} \delta) \quad (\text{Lemma 2.3 ten})$$

$$\leq 1 + \frac{|t-x|}{\delta} w(f; \delta)$$

olarak elde edilir. ■

Lemma 2.6  $\delta_n$  sıfıra yakınsayan bir dizi olmak üzere

$$C_f \delta_n \leq w(f; \delta_n)$$

eşitsizliği sağlansın. (Burada  $C_f$   $f$  fonksiyonuna bağlı bir sabit )

İspat. Süreklilik modülünün tanımı gereğince

$$\begin{aligned} w(f; 1) &= w(f; 1 \frac{\delta_n}{\delta_n}) \\ &\leq 1 + \frac{1}{\delta_n} w(f; \delta_n) \\ &= \frac{\delta_n + 1}{\delta_n} w(f; \delta_n) \end{aligned}$$

yazılabilir.  $\delta_n$  yakınsak olduğundan sınırlıdır. Dolayısıyla  $1 + \delta_n \leq C$  olacak şekilde  $C > 0$  vardır. Bu durumda

$$\begin{aligned} w(f; 1) &\leq \frac{C}{\delta_n} w(f; \delta_n) \\ &\Rightarrow \\ \frac{\delta_n w(f; 1)}{C} &\leq w(f; \delta_n) \\ &\Rightarrow \\ \delta_n C_f &\leq w(f; \delta_n) \end{aligned}$$

olur ki böylece istenilen sonuç elde edilir. ■

### 2.1.2. Yakınsaklık hızı

Süreklilik modülü yardımıyla Lineer pozitif operatörlerin yakınsaklık hızı hesaplanabilir, bir örnek olarak Bernstein operatörleri için aşağıdaki teorem verilebilir.

**Teorem 2.1**  $f$ ,  $[a, b]$  aralığında tanımlanmış sürekli bir fonksiyon olsun. Süreklilik modülü için

$$|B_n(f(t); x) - f(x)| \leq C w(f; \sqrt{\frac{1}{n}})$$

eşitsizliği sağlanır.

**İspat.** Bernstein operatörü lineer pozitif bir operatör olduğundan

$$\begin{aligned} |B_n(f(t); x) - f(x)| &= |B_n(f(t); x) - f(x)B_n(1; x)| \\ &= |B_n(f(t); x) - B_n(f(x); x)| \\ &= |B_n(f(t) - f(x); x)| \\ &\leq |B_n |f(t) - f(x)| ; x| \end{aligned}$$

eşitsizliği sağlanır. Lemma 2.5 gereğince

$$|f(t) - f(x)| \leq 1 + \frac{|t-x|}{\delta} w(f; \delta)$$

eşitsizliği sağlanacağından

$$\begin{aligned} |B_n(f(t); x) - f(x)| &\leq B_n \left( 1 + \frac{|t-x|}{6} \right) w(f; 6; x) \\ &\leq w(f; 6) (B_n(1; x) + \frac{1}{6} B_n(|t-x|; x)) \end{aligned}$$

yazılabilir. Hölder Eşitsizliği kullanılırsa

$$\begin{aligned} |B_n(f(t); x) - f(x)| &\leq w(f; 6) \left( 1 + \frac{1}{6} B_n((t-x)^2; x) \right)^{\frac{1}{2}} \cdot B_n(1^2; x)^{\frac{1}{2}} \\ &\leq w(f; 6) \left( 1 + \frac{1}{6} B_n(t^2; x) - 2xB_n(t; x) + x^2 B_n(1; x) \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

ifadesi elde edilir. Ayrıca, Bernstein operatörlerinin nodları  $B_n(t^2; x) = x^2 + \frac{x(1-x)}{n}$ ,  $B_n(t; x) = x$  ve  $B_n(1; x) = 1$  olarak elde edildiklerinden

$$\begin{aligned} |B_n(f(t); x) - f(x)| &\leq w(f; 6) \left( 1 + \frac{1}{6} \left( x^2 + \frac{x(1-x)}{n} - 2x^2 + x^2 \right)^{\frac{1}{2}} \right) \\ &\leq w(f; 6) \left( 1 + \frac{1}{6} \left( \frac{x(1-x)}{n} \right)^{\frac{1}{2}} \right) \end{aligned}$$

olur. Burada  $6 = \frac{6}{\sqrt{\frac{x(1-x)}{n}}}$  seçilirse

$$|B_n(f(t); x) - f(x)| \leq 2w \left( f; \frac{6}{\sqrt{\frac{x(1-x)}{n}}} \right)$$

olur.  $\frac{x(1-x)}{n}$  ifadesinin  $[0, 1]$  aralığında alacağı maksimum değeri bulmak için türevi alınıp, sıfıra eşitlenirse  $x = \frac{1}{2}$  bulunur. Bu değer yerine yazılırsa  $\frac{6}{\sqrt{\frac{x(1-x)}{n}}} \leq \frac{6}{\sqrt{\frac{1}{4n}}}$  yazılabilir. Böylece

$$\begin{aligned} |B_n(f(t); x) - f(x)| &\leq 2w \left( f; \frac{6}{\sqrt{\frac{1}{4n}}} \right) \\ &\leq 2 \left( 1 + \frac{1}{2} \right) w \left( f; \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{4n}}} \right) \\ &\leq Cw \left( f; \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{4n}}} \right) \end{aligned}$$

olarak elde edilir. ■

Tanım 2.8 (K-fonksiyonel): Süreklilik modülü dâhilinde, fonksiyonların yakınsaklıklarını belirlemek için önemli bir ölçü K-fonksiyoneldir. Bu fonksiyon

1968 yılında J. Peetre tarafından verilmiştir.  $K$ -fonksiyoneli;  $f \in C[a, b]$ ,  $h \geq 0$  ve  $s \in \mathbb{N}$  olmak üzere

$$K_s(f; t) := K(f; t; C[a, b], C^s[a, b]) := \inf \{ \|f - g\| + t \|g^{(s)}\|, g \in C[a, b] \}$$

şeklinde tanımlanır. Bu ifadeye  $s$  yinci mertebeden Peetre  $K$ -fonksiyoneli adı verilir.

Tanım 2.9 (Taylor Formülü):  $f$  fonksiyonu bir  $a$  noktasını ihtiva eden bir aralıkta  $n + 1$  inci mertebeden sürekli türevlere sahip olsun. Bu aralıktaki her  $x$  için Taylor formülü,

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^k$$

şeklinde yazılabilir.  $R_n(x)$  ifadesine kalan terim, fark veya hata denirse

$$R_n(x) = \frac{1}{n!} \int_a^x (x - t)^n f^{(n+1)}(t) dt$$

olmak üzere

$$f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{f^{(k)}(a)}{k!} (x - a)^k + \frac{1}{n!} \int_a^x (x - t)^n f^{(n+1)}(t) dt$$

yazılabilir. Bu ifadeye kalan terimli Taylor Formülü adı verilir.

Tanım 2.10 (Ortalama Değer Teoremi):  $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  fonksiyonu  $[a, b]$  aralığında sürekli ve  $f$   $x \in (a, b)$  noktasında türevlenebilir olsun. Bu takdirde  $(a, b)$  aralığında

$$f'(x_0) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$$

olacak şekilde en az bir  $x_0$  noktası vardır.

### 3. LINEER POZİTİF OPERATÖRLERİN FARKLARI

Tezin bu bölümde A. Aral, D. Inoan ve I. Raşa [1] tarafından 2019 yılında yapılan, sınırsız aralıkta tanımlı operatörler için genel olarak operatörlerin farkları üzerine yapılan "On differences of linear positive operators" isimli makaleyi inceleyeceğiz. Bir sonraki bölümünde biz de bu çalışmayı iki değişkenli operatörler için vereceğiz.

#### 3.0.3. Ağırlıklı Süreklilik Modülü ile Kestirim

Korovkin teoreminin sınırsız aralıklarda düzgün yakınsaklık için yeterli olmadığını daha önce belirtmiştik. Sınırsız aralıklar için düzgün yakınsaklığın A.D. Gadjiev tarafından verilen ve ağırlıklı uzaylar için yakınsaklık incelemelerinde kullanılan teorem yeterli sonuçları vermektedir [19] [20].

$C[0, \infty)$ ,  $[0, \infty)$  üzerinde tanımlı, reel değerli ve sürekli fonksiyonların kümesi,  $M$  sadece  $f$  ye bağlı bir sabit olmak üzere  $B_2[0, \infty)$ ,  $[0, \infty)$  üzerinde  $|f(x)| \leq M(1+x^2)$  özelliğini sağlayan fonksiyonların kümesi ve  $C_2[0, \infty)$ ,  $B_2[0, \infty)$  deki sürekli fonksiyonların alt uzayı olsun.  $C_2[0, \infty)$  deki kapalı kümeyi  $C_2^\times[0, \infty)$  ile gösterelim öyleki bu küme üzerindeki bir  $f$  fonksiyonu için  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{1+x^2}$  limitinin var ve sonlu olsun.

$B_2[0, \infty)$  lineer normlu uzay olup, bu uzaydaki norm

$$\|f\|_2 = \sup_{x \geq 0} \frac{|f(x)|}{1+x^2}$$

şeklinde tanımlanır.

Bu bölümde verilen teoremlerde operatörlerin yakınsaklık özellikleri incelenirken [6] de kullanılan ve  $\Delta(f; \cdot)$  ile gösterilen ağırlıklı süreklilik modülü kullanılacak olup

$$\Delta(f; \delta) = \sup_{|h| \in \delta, x \in [0, \infty)} \frac{|f(x+h) - f(x)|}{(1+h^2)(1+x^2)} \text{ her } f \in C_2[0, \infty) \text{ için}$$

şeklinde tanımlanmaktadır.

$\Delta(f; \delta)$  süreklilik modülü fonksiyonu aşağıdaki lemmada verilen özellikleri sağlar.

Lemma 3.1  $f \in C_2^x[0, \infty)$  olsun. Bu takdirde

- (i)  $\Delta(f; \delta)$  fonksiyonu  $\delta \geq 0$  için  $\delta$  monoton artan bir fonksiyondur.
- (ii)  $\lim_{\delta \rightarrow \infty} \Delta(f; \delta) = 0$  dir.
- (iii) her  $\lambda > 0$  için

$$\Delta(f; \lambda \delta) \leq 2(1 + \lambda)(1 + \delta^2) \Delta(f; \delta) \quad (3.1)$$

eşitsizliği sağlanır [6] .

İleride verilecek teorem ve lemmaların ispatlarında kolaylık olması bakımından kullanılacak bazı notasyonlar aşağıdaki gibi tanımlanabilir.

Her  $i \in \mathcal{A}$  ve  $x \in [0, \infty)$  için  $e_i(x) = x^i$  olsun.  $\mathcal{B} : D \rightarrow \mathbb{R}, C[0, \infty)$  un  $C_2[0, \infty)$  ve altıncı dereceye kadar olan polinomlarını içeren  $D$  alt kümesi üzerinde tanımlanan lineer pozitif bir fonksiyonel olsun, öyleki  $\mathcal{B}(e_0) = 1, b^T := \mathcal{B}(e_i)$  ve

$$\mu_i^T = \mathcal{B}(e_i - b^T e_0)^i, i \in \mathcal{A}, 0 \leq i \leq 6$$

ile gösterilsin. Bu durumda  $\mu_0^T = 1, \mu_1^T = 0$  ve  $\mu_2^T = \mathcal{B}(e_2) - (b^T)^2 \geq 0$  olur.

Böylece (3.1) eşitsizliği ve  $\lambda = \frac{|y-x|}{\delta}$  kullanılmasıyla,  $\delta > 0$ , için

$$\begin{aligned} \Delta(f; |y-x|) &= \sup_{x \in [0, \infty), |y-x| \leq \delta} \frac{|f(x+y-x) - f(x)|}{(1 + (y-x)^2)(1 + x^2)} \\ &= \sup_{x \in [0, \infty), |y-x| \leq \delta} \frac{|f(y) - f(x)|}{(1 + (y-x)^2)(1 + x^2)} \end{aligned}$$

olduğu göz önüne alınarak

$$\begin{aligned}
|f(y) - f(x)| &= (1+x^2) \frac{|f(y) - f(x)|}{1+(y-x)^2} \\
&\leq (1+x^2) \sup_{x \in [0, \infty), |y-x| \leq 6} \frac{|f(y) - f(x)|}{(1+(y-x)^2)(1+x^2)} \\
&= (1+x^2) \Delta(f; |y-x|) \\
&\leq 2 \left(1 + \frac{|y-x|}{6}\right) (1+6^2)(1+x^2) \Delta(f; 6) \\
&\leq \begin{cases} 4(1+6^2)^2(1+x^2) \Delta(f; 6), & |y-x| < 6, \\ 4(1+6^2)^2(1+x^2) \Delta(f; 6) \frac{(y-x)^2}{6^2}, & |y-x| > 6. \end{cases}
\end{aligned}$$

elde edilir. Böylece

$$|f(y) - f(x)| \leq 4 \left(1 + 6^2\right)^2 (1+x^2) \Delta(f; 6) \left(1 + \frac{(y-x)^4}{6^4}\right).$$

yazılabilir.

Burada  $6 \leq 1$  olarak seçilirse her  $f \in C^x[[0, \infty)$ ,  $x, y \in [0, \infty)$  ve  $0 < 6 \leq 1$  için

$$|f(y) - f(x)| \leq 16 (1+x^2) \Delta(f; 6) \left(1 + \frac{(y-x)^4}{6^4}\right), \quad (3.2)$$

olarak bulunur.

$f$  fonksiyonu ile 5 fonkiyonelinin farklarını içeren bir Lemma aşağıdaki şekilde verilebilir.

Lemma 3.2  $f \in C_2[0, \infty)$ ,  $f'' \in C_2^x[0, \infty)$  ve  $0 < 6 \leq 1$  olsun. Bu durumda

$$\|f(b^T) - f(b^T)\| \leq \frac{1}{2} \|f''\| \|b^T\|^2 \mu^2 + 8 (1 + \|b^T\|) \Delta(f; 6) \mu^2 + \frac{\mu^4}{6^4}$$

eşitsizliği sağlanır.



İspat.  $t \in [0, \infty)$ ,  $f \in C_2[0, \infty)$  ve  $f'' \in C_2^x[0, \infty)$  olsun.  $f(x)$  fonksiyonunun ikinci basamaktan türevini içeren

$$f(x) = f(x_0) + (x - x_0) f'(x_0) + \frac{(x - x_0)^2}{2!} f''(x_0) + R_2(f; x_0)$$

Taylor formülünün kullanılmasıyla

$$f(t) - f(b^T) = f'(b^T) (t - b^T) + \frac{1}{2} f''(b^T) (t - b^T)^2 + R_2(f; t),$$

ifadesi yazılabilir. Burada

$$R_2(f; t) := \frac{t - b^T}{2} (f''(\xi) - f''(b^T))$$

dır.

$t < b^T$ ,  $\xi(e_0) = 1$  ve  $\xi(e_1) = b^T$  oldukları göz önüne alınırsa

$$\begin{aligned} & |f(t) - f(b^T) - f'(b^T)(t - b^T) - \frac{1}{2} f''(b^T)(t - b^T)^2| \\ &= |f''(\xi) - f''(b^T)| \frac{(t - b^T)^3}{6} \\ &= \frac{1}{2} |f''(\xi) - f''(b^T)| \mu_2^T + |R_2(f; \cdot)| \end{aligned} \quad (3.3)$$

olur.

Şimdi  $|R_2(f; \cdot)|$  ifadesini hesaplayalım. (3.2) eşitsizliğinden

$$|f''(\xi) - f''(b^T)| \leq 16 (1 + b^T)^2 \Delta(f''; 6) \left(1 + \frac{t - b^T}{6^4}\right)$$

yazılabilir. Bu ifade  $|R_2(f; \cdot)|$  de yerine yazılırsa

$$|R_2(f; \cdot)| \leq 8 (1 + b^T)^2 \Delta(f''; 6) \left(\mu_2^T + \frac{\mu_6^T}{6^4}\right)$$

olur. (3.3) eşitliği kullanılarak

$$|f(t) - f(b^T) - f'(b^T)(t - b^T) - \frac{1}{2} f''(b^T)(t - b^T)^2| \leq \frac{1}{2} |f''(\xi) - f''(b^T)| \mu_2^T + 8 (1 + b^T)^2 \Delta(f''; 6) \left(\mu_2^T + \frac{\mu_6^T}{6^4}\right) \quad (3.4)$$

şeklinde teoremden iddia edilen eşitsizlik elde edilir. ■

Yukarıda ki sonuçlar göz önüne alınarak herhangi iki  $U$  ve  $V$  operatörleri için polinom ağırlıklı uzaylarda bazı sonuçlar verilebilir.

$K$  negatif olmayan tam sayıların kümesi ve  $p_k : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$ ,  $h \in K$  fonksiyon ailesi olsun.  $U, V : D \rightarrow B_2[0, \infty)$  olmak üzere  $U(f; x)$  ve  $V(f; x)$  lineer pozitif operatörleri

$$U(f; x) = \sum_{k \in K} 5_k(f) p_k(x) \text{ ve } V(f; x) = \sum_{k \in K} G_k(f) p_k(x) \quad (3.5)$$

şeklinde tanımlansın. Ayrıca  $5_k, G_k : D \rightarrow \mathbb{R}$  lineer pozitif fonksiyonelleri için  $5_k(e_0) = 1$  ve  $G_k(e_0) = 1$  olsun. Buna göre aşağıdaki teorem verilebilir.

**Teorem 3.1**  $f \in C_2[0, \infty)$ ,  $f^{(j)} \in C_2^X[0, \infty)$  olsun. Bu durumda

$$|(U - V)(f; x)| \leq \frac{1}{2} \|f^{(j)}\|_2 \beta(x) + 8 \Delta(f; \delta_1)(1 + \beta(x)) + 16 \Delta(f; \delta_2)(r(x) + 1)$$

eşitsizliği sağlanır. Burada

$$\beta(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \left( 1 + \frac{b^{T_h}}{2} \mu_2^{T_h} + 1 + \frac{b^{G_h}}{2} \mu_2^{G_h} \right),$$

$$r(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \left( 1 + \frac{b^{T_h}}{2} \right),$$

$$\delta_1 = \sum_{k \in K} p_k(x) \left( \frac{1}{1 + \frac{b^{T_h}}{2} \mu_2^{T_h} + 1 + \frac{b^{G_h}}{2} \mu_2^{G_h}} \right)$$

ve

$$\delta_2(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \left( \frac{1}{1 + \frac{b^{T_h}}{2} - \frac{b^{G_h}}{4}} \right)$$

olup,  $\delta_1 \leq 1$  ve  $\delta_2 \leq 1$  olarak alınmaktadır.

İspat. Lemma 3.2 göz önüne alınarak benzer işlemler yapılırsa



$$\begin{aligned}
& \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \cdot 5(f) - f(b^{T_h}) \cdot \\
& \leq \frac{1}{2} \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \cdot \left[ \frac{1}{2} b^{T_h} \cdot \mu_2^{T_h} \right. \\
& \quad \left. + 8 \Delta(f^{rr}; 6_1) \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{T_h} \right)^2 \mu_2^{T_h} + \frac{\mu_6^{T_h}}{6_1^4} \right] \\
& \leq \frac{1}{2} \|f\|_2 \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{T_h} \right)^2 \mu_2^{T_h} \\
& \quad + 8 \Delta(f^{rr}; 6_1) \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{T_h} \right)^2 \mu_2^{T_h} + \frac{\mu_6^{T_h}}{6_1^4}
\end{aligned}$$

olarak elde edilir. Benzer düşünce ile

$$\begin{aligned}
& \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \cdot G(f) - f(b^{G_h}) \cdot \\
& \leq \frac{1}{2} \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \cdot \left[ \frac{1}{2} b^{G_h} \cdot \mu_2^{G_h} \right. \\
& \quad \left. + 8 \Delta(f^{rr}; 6_1) \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{G_h} \right)^2 \mu_2^{G_h} + \frac{\mu_6^{G_h}}{6_1^4} \right] \\
& \leq \frac{1}{2} \|f\|_2 \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{G_h} \right)^2 \mu_2^{G_h} \\
& \quad + 8 \Delta(f^{rr}; 6_1) \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{G_h} \right)^2 \mu_2^{G_h} + \frac{\mu_6^{G_h}}{6_1^4}
\end{aligned}$$

olarak bulunur. (3.2) eşitsizliğinin kullanılmasıyla

$$\begin{aligned}
& \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \cdot \left[ f(b^{T_h}) - f(b^{G_h}) \right] \cdot \\
& \leq 16 \Delta(f; 6_2) \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left( 1 + b^{T_h} \right)^2 \left( 1 + \frac{b^{T_h} \mu_2^4 b^{G_h} \mu_2^4}{6_2^4} \right) !!
\end{aligned}$$

olarak bulunur. Böylece U ve V operatörlerinin farkı için

$$\begin{aligned}
& |(U - V)(f; x)| \\
& \leq \sum_{k \in \mathbb{N}} |5_k(f) - G_k(f)| p_k(x) \\
& \leq \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \cdot \left\{ 5_k(f) - f(b^{T_h}) \cdot + \cdot G_k(f) - f(b^{G_h}) \cdot + \cdot f(b^{T_h}) - f(b^{G_h}) \cdot \right\}
\end{aligned}$$

ifadesi yazılabilir. Bu ifade de yukarıda elde edilen eşitlikler kullanılarak

$$\begin{aligned}
 & |(U - V)(f; x)| \\
 & \leq \frac{1}{2} \|f\|_2 \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left[ 1 + b_k^{T_h} \mu_k^{T_h} + 1 + b_k^{G_h} \mu_k^{G_h} \right. \\
 & \quad \left. + 8 \Delta(f; \delta_k) \right] p_k(x) \left[ 1 + b_k^{T_h} \mu_k^{T_h} + 1 + b_k^{G_h} \mu_k^{G_h} \right. \\
 & \quad \left. + \frac{1 + b_k^{T_h} \mu_k^{T_h} + 1 + b_k^{G_h} \mu_k^{G_h}}{\delta_k^4} \right] \\
 & \quad + 16 \Delta(f; \delta_k) \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left[ 1 + b_k^{T_h} \mu_k^{T_h} + 1 + \frac{b_k^{T_h} - b_k^{G_h}}{\delta_k^4} \right]
 \end{aligned}$$

eşitsizliği elde edilir. Burada da

$$\delta_k^4 = \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left[ 1 + b_k^{T_h} \mu_k^{T_h} + 1 + b_k^{G_h} \mu_k^{G_h} \right]$$

ve

$$\delta_k^4 \geq \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left[ 1 + b_k^{T_h} \mu_k^{T_h} + b_k^{T_h} - b_k^{G_h} \right]$$

olarak seçilirse istenilen sonuç elde edilir.

Teorem 3.1 in özel bir sonucu olarak aşağıdaki teorem yazılabilir. ■

Teorem 3.2  $f \in C_2[0, \infty)$ ,  $f'' \in C_2^x[0, \infty)$  olsun. Eğer her  $h$  için  $b_k^{T_h} = b_k^{G_h} = b_k$  eşitliği sağlansyorsa, bu durumda

$$|(U - V)(f; x)| \leq \frac{1}{2} \|f''\|_2 \beta(x) + 8 \Delta(f; \delta_k) (1 + \beta(x))$$

eşitsizliği sağlansr. Burada

$$\beta(x) = \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left[ 1 + (b_k)^2 \mu_k^{T_h} + \mu_k^{G_h} \right]$$

ve

$$\delta_k(x) = \sum_{k \in \mathbb{N}} p_k(x) \left[ 1 + (b_k)^2 \mu_k^{T_h} + \mu_k^{G_h} \right]$$

olup  $\delta_k(x) \leq 1$  olarak kabul edilmektedir.

İspat. Teorem 3.1 ispatındaki yol izlenip,  $b^{T_h} = b^{G_h} = b_k$  olarak alınırsa

$$\begin{aligned}
 & \sum_{k \in K} p_k(x) |S(f) - f(b_k)| \\
 & \leq \frac{1}{2} \sum_{k \in K} p_k(x) |f''(b_k)| \mu_2^{T_h} \\
 & \quad + 8 \Delta(f''; \delta_1) \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) \mu_2^{T_h} + \frac{\mu_6^{T_h}}{6_1^4} \\
 & \leq \frac{1}{2} \|f''\|_2 \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) \mu_2^{T_h} \\
 & \quad + 8 \Delta(f''; \delta_1) \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + b^{T_h} (b_k)^2) \mu_2^{T_h} + \frac{\mu_6^{T_h}}{6_1^4}
 \end{aligned}$$

olur. Benzer düşünceyle

$$\begin{aligned}
 & \sum_{k \in K} p_k(x) |G(f) - f(b_k)| \\
 & \leq \frac{1}{2} \sum_{k \in K} p_k(x) |f''(b_k)| \mu_2^{G_h} \\
 & \quad + 8 \Delta(f''; \delta_1) \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) \mu_2^{G_h} + \frac{\mu_6^{G_h}}{6_1^4} \\
 & \leq \frac{1}{2} \|f''\|_2 \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) \mu_2^{G_h} \\
 & \quad + 8 \Delta(f''; \delta_1) \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) \mu_2^{G_h} + \frac{\mu_6^{G_h}}{6_1^4}
 \end{aligned}$$

olarak bulunur.

$$\sum_{k \in K} p_k(x) |f(b_k) - f(b_k)| = 0$$

olduğundan

$$\begin{aligned}
 |(U - V)(f; x)| & \leq \sum_{k \in K} |S_k(f) - G_k(f)| p_k(x) \\
 & \leq \sum_{k \in K} p_k(x) (|S_k(f) - f(b_k)| + |G_k(f) - f(b_k)|)
 \end{aligned}$$

olur. Bu ifade için de yukarıda elde edilen sonuçlar kullanılırsa

$$|(U - V)(f; x)| \leq \frac{1}{2} \|f\|_2 \sum_{k \in K} p_k(x) \left[ 1 + b^{T_h} \mu_2^{T_h} + 1 + b^{G_h} \mu_2^{G_h} \right] \\ + 8 \Delta(f; \delta_3) \sum_{k \in K} p_k(x) \left[ 1 + (b_k)^2 \frac{\mu_2^{T_h} + \mu_2^{G_h}}{\mu_3^{T_h} + \mu_3^{G_h}} \right] \\ + 8 \Delta(f; \delta_3) \sum_{k \in K} p_k(x) \left[ 1 + (b_k)^2 \frac{\mu_6^{T_h} + \mu_6^{G_h}}{\mu_3^{T_h} + \mu_3^{G_h}} \right]$$

elde edilir.

$$\delta_3^4(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \left[ 1 + (b_k)^2 \frac{\mu_6^{T_h} + \mu_6^{G_h}}{\mu_3^{T_h} + \mu_3^{G_h}} \right]$$

olarak seçilirse istenilen elde edilir. ■

### 3.0.4. K—Fonksiyoneli ile kestirim

Tezin bu kısmında U ve V operatörleri arasındaki farkın bir kestirimini R.A. DeVore ve G.G. Lorentz in "Constructive Approximation" isimli kitaplarında yer verdikleri K—fonksiyoneli yardımıyla vereceğiz [10]. Sözü edilen K—fonksiyoneli

$$K_2(f; \lambda) = \inf \{ \|f - g\| + \lambda \|g\| : g \in W^2 \} \quad (\lambda > 0), \quad (3.6)$$

,sekinde tanımlanmakta olup, burada

$$W^2 := \{g : g, g', g'' \in C_B[0, \infty)\}$$

dır. Ayrıca bilinmektedir ki ikinci basamaktan süreklilik modülü ile Peetre K—fonksiyoneli arasında aşağıdaki ilişki vardır.

$$K_2(f; \lambda) \leq C_0 w_2(f; \sqrt{\lambda}),$$

burada  $C_0$  bir sabit ve

$$w_2(f; \sqrt{\lambda}) = \sup_{0 < h \leq \sqrt{\lambda}} \sup_{0 \leq x < \infty} |f(x + 2h) - 2f(x + h) + f(x)|$$

$f \in C_B[0, \infty)$  nın ikinci düzgün süreklilik modülüdür.

Şimdi  $W^2 \subset D$  kabul edelim ve aşağıdaki Lemmayı verelim.

Lemma 3.3  $f \in D \cap C_B [0, \infty)$  olsun. Bu durumda

$$|f(b^T) - f(b^T)| \leq 2K_2 \left| f; \frac{1}{4}\mu_2^T \right|$$

eşitsizliği sağlanır.

İspat.  $g \in W^2$  fonksiyonunun Taylor açılımı ve Lemma 3.2 nin kullanılmasıyla

$$|g(t) - g(b^T) - g'(b^T)(t - b^T)| \leq \frac{1}{2} \|g''\| (t - b^T)^2, \quad (3.7)$$

eşitsizliği yazılabilir. Bu eşitsizliğin her tarafına 5 fonksiyonel uygulanırsa

$$|5(g) - g(b^T) - 5(e_0) - g'(b^T) - 5(e_1) - b^T 5(e_0)| \leq \frac{1}{2} \|g''\| 5(e_1) - b^T^2$$

olur.  $5(e_1) = b^T$  olduğundan

$$|5(g) - g(b^T)| \leq \frac{1}{2} \|g''\| \mu_2^T.$$

olarak elde edilir.

Şimdi  $f \in D \cap C_B [0, \infty)$  ve  $g \in W^2$  olsun.  $5(e_0) = 1$  olduğu ve norm tanımı kullanılarak

$$\begin{aligned} |5(f) - f(b^T)| &\leq |5(f) - 5(g)| + |5(g) - g(b^T)| + |g(b^T) - f(b^T)| \\ &\leq 2\|f - g\| + \frac{1}{2} \|g''\| \mu_2^T. \end{aligned}$$

eşitsizliği yazılabilir. Eğer  $g \in W^2$  üzerinde infimum alınır ise ispat tamamlanmış olur.

■

Şimdi  $K$ -fonksiyoneli içerene aşağıdaki Teorem verilebilir.

Teorem 3.3  $f \in D \cap C_B [0, \infty)$  ve  $f' \in D \cap C_B [0, \infty)$  olsun. Bu durumda

$$|(U - V)(f; x)| \leq 4K_2 \left| f; \frac{1}{8}y(x) \right| + \|f''\| \mu(x),$$

eşitsizliği sağlanır. Burada

$$y(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \mu_2^{T_h} + \mu_2^{G_h} \quad \text{ve} \quad \mu(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \cdot b^{T_h} - b^{G_h}.$$



dsr.

İspat. Teorem 3.1 in ispatında kullanılan metod yardımıyla

$$\begin{aligned}
 & |(U - V)(f; x)| \\
 & \leq \sum_{k \in K} |S_k(f) - G_k(f)| p_k(x) \\
 & \leq \sum_{k \in K} p_k(x) \cdot |S_k(f) - f| \cdot |G_k(f) - f| \cdot |f| \cdot |b^{T_h} - b^{G_h}|.
 \end{aligned}$$

eşitsizliği yazılabilir. Ayrıca norm tanımı yardımıyla

$$|f| \cdot |b^{T_h} - b^{G_h}| \leq \|f\| \|b^{T_h} - b^{G_h}\|.$$

eşitsizliğide yazılabilir. Lemma 3.3 kullanılırsa

$$\begin{aligned}
 |(U - V)(f; x)| & \leq 2 \sum_{k \in K} p_k(x) K_2 \left( f; \frac{1}{4} \mu_2^{T_h} \right) + K_2 \left( f; \frac{1}{4} \mu_2^{G_h} \right) \\
 & \quad + \sum_{k \in K} p_k(x) \|f\| \|b^{T_h} - b^{G_h}\|.
 \end{aligned}$$

olur. (3.6) Eşitliğinin kullanılmasıyla, sabit bir  $g \in W^2$  için, yukarıdaki eşitsizlik

$$\begin{aligned}
 |(U - V)(f; x)| & \leq 4 \|f - g\| \sum_{k \in K} p_k(x) + \frac{1}{2} \|g\| \sum_{k \in K} p_k(x) \mu_2^{T_h} + \mu_2^{G_h} \\
 & \quad + \sum_{k \in K} p_k(x) \|f\| \|b^{T_h} - b^{G_h}\|. \\
 & = 4 \|f - g\| + \frac{1}{2} \|g\| y(x) + \|f\| \mu(x)
 \end{aligned}$$

şeklinde yazılabilir.  $g \in W^2$  üzerinden infimum alınırsa, ispat tamamlanmış olur. ■

Teorem 3.3'ün bir sonucu olarak aşağıdaki Teorem verilebilir.

**Teorem 3.4**  $f \in D \cap C_B[0, \infty)$  ve  $f' \in D \cap C_B[0, \infty)$  olsun. Eğer her  $h$  için  $b^{T_h} = b^{G_h} = b_k$  eşitliği sağlansyorsa, bu durumda

$$|(U - V)(f; x)| \leq 4K_2 \left( f; \frac{1}{8} y(x) \right)$$

eşitsizliği sağlansr. Burada

$$y(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) \mu_2^{T_h} + \mu_2^{G_h}$$

dsr.

İspat.  $b^{T_h} = b^{G_h} = b_k$  olarak alıp, Teorem 3.3 ispatında yapılan ispata benzer

işlemler yapılırsa

$$\begin{aligned} & |(U - V)(f; x)| \\ & \leq \sum_{k \in K} |S_k(f) - G_k(f)| p_k(x) \\ & \leq \sum_{k \in K} p_k(x) (|S_k(f) - f(b_k)| + |G_k(f) - f(b_k)| + |f(b_k) - f(b_k)|) \end{aligned}$$

yazılabilir.

$$f(b^{T_h}) - f(b^{G_h}) = 0$$

olduğundan, Lemma 3.3 gereğince

$$|(U - V)(f; x)| \leq 2 \sum_{k \in K} p_k(x) K_2 \left( f; \frac{1}{4} \mu_2^{T_h} \right) + K_2 \left( f; \frac{1}{4} \mu_2^{G_h} \right)$$

olur. (3.6) eşitliğinin kullanmasıyla, sabit bir  $g \in W^2$  için, yukarıdaki eşitsizlik

$$\begin{aligned} |(U - V)(f; x)| & \leq 4 \|f - g\| \sum_{k \in K} p_k(x) + \frac{1}{2} \|g\| \sum_{k \in K} p_k(x) \mu_2^{T_h} + \mu_2^{G_h} \\ & = 4 \|f - g\| + \frac{1}{2} \|g\| y(x) \end{aligned}$$

olur.  $g \in W^2$  üzerinden infimum alınırsa ve ispat tamamlanmış olur. ■

### 3.0.5. Chebyshev fonksiyoneli için Operatörlerin Farkları

$f, g \in C_2[0, \infty)$  iki fonksiyon ve  $U, V$  (3.5) eşitliklerinde tanımlanan iki operatör olsun. Ayrıca  $fg \in C_2[0, \infty)$  olsun.  $U$  operatörünün Chebyshev fonksiyoneli

$$D^U(f, g; x) = U(fg; x) - U(f; x)U(g; x) \quad (3.8)$$

şeklinde tanımlansın.

Bu kısımda iki fonksiyon operatörünün çarpımı ve iki fonksiyonun çarpımlarının operatörleri arasındaki fark için bir kestirim verilecektir. [21] numaralı referansta discrete lineer pozitif operatör dizilerinin genel bir dizisi için Chebyshev-Grüss tipi bir açılım verilmiştir. Şimdi aşağıdaki teoremi verelim.

**Teorem 3.5**  $f, g, fg \in C_2[0, \infty)$ ,  $f^{(j)}, g^{(j)} \in C_2^x[0, \infty)$  ve  $(fg)^{(r)} \in C_2^x[0, \infty)$  olsun. Eğer  $b^{T_h} = b^{G_h} = b_k$ ,  $U(1 + e_2; x) \leq M(1 + x^2)$  ve  $V(1 + e_2; x) \leq M(1 + x^2)$  ifadeleri sağlansyorsa, bu durumda

$$\begin{aligned} |D^U(f, g; x) - D^V(f, g; x)| &\leq \left\| (fg)^{(j)} \right\|_2 \lambda^{fg}(x) + 8 \Delta(fg)^{(j)}; 6_1(1 + 2\lambda^{fg}(x)) \\ &\quad + M(1 + x^2) \|f\|^2 (\|g\|_2 \lambda^g(x) \\ &\quad + 8 \Delta(g)^{(j)}; 6_1(1 + 2\lambda^g(x))) \\ &\quad + M(1 + x^2) \|g\|_2 \|f\|_2 \lambda^f(x) \\ &\quad + 8 \Delta(f)^{(j)}; 6_1(1 + 2\lambda^f(x)) \end{aligned}$$

burada

$$6_1(x) = \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) (\mu_6^{T_h} + \mu_6^{G_h})$$

ve

$$\lambda^f(x) = \frac{1}{2} \sum_{k \in K} p_k(x) (1 + (b_k)^2) (\mu_2^{T_h} + \mu_2^{G_h})$$

olup,  $\lambda^g$  de benzer şekilde tanımlanmaktadır.

**İspat.** (3.8) eşitliği göz önüne alınırsa

$$\begin{aligned} &D^U(f, g; x) - D^V(f, g; x) \\ &= U(fg; x) - U(f; x)U(g; x) - V(fg; x) - V(f; x)V(g; x) \\ &= U(fg; x) - U(f; x)U(g; x) + U(f; x)V(g; x) \\ &\quad - U(f; x)V(g; x) - V(fg; x) - V(f; x)V(g; x) \\ &= U(fg; x) - V(fg; x) - U(f; x)(U(g; x) - V(g; x)) \\ &\quad - V(g; x)(U(f; x) - V(f; x)) \end{aligned}$$

ifadesi yazılabilir. Bu ifadenin her tarafının mutlak değeri alınırsa

$$\begin{aligned} & \cdot D^U (f, g; x) - D^V (f, g; x) \cdot \\ & \leq |U (fg; x) - V (fg; x)| + |U (f; x)| |(U (g; x) - V (g; x))| \\ & \quad + |V (g; x)| |(U (f; x) - V (f; x))| \end{aligned}$$

eşitsizliği elde edilir. Teoremlerin ispatında izlenen yol izlenir ve Teorem 3.2 de elde edilen sonuçlar kullanılırsa istenilen elde edilir.■

### 3.0.6. Uygulamalar

Yukarıda verilen teoremlere bir uygulama olarak;

$$S_n (f; x) = \sum_{k=0}^{\infty} f \frac{h}{n} s_{n,k} (x), \quad x \in [0, \infty)$$

olarak tanımlanan Szász-Mirakyan ve

$$\sum_{k=0}^{\infty} D_n (f; x) = n \sum_{k=0}^{\infty} s_{n,k} (x) \int_0^{\infty} f (t) s_{n,k} (t) dt$$

Szász-Mirakyan-Durrmeyer operatörlerinin dizileri incelenebilir. Burada

$$s_{n,k} (x) = e^{-nx} \frac{(nx)^k}{k!}$$

dır. Eğer

$$S_k (f) := f \frac{h}{n}, \quad G_k (f) := n \int_0^{\infty} f (t) s_{n,k} (t) dt$$

ile gösterilirse, operatörler;

$$S_n (f; x) = \sum_{k=0}^{\infty} S_k (f) s_{n,k} (x), \quad x \in [0, \infty)$$

ve

$$D_n (f; x) = \sum_{k=0}^{\infty} G_k (f) s_{n,k} (x), \quad x \in [0, \infty)$$

,sekinde yazılabilir.

Eğer yukarıdaki operatörler için Teorem 3.1 uygulanırsa, aşığıadaki teorem verilebilir.

**Teorem 3.6**  $f \in C_2[0, \infty)$ ,  $f'' \in C_2^X[0, \infty)$  ve  $x \geq 0$  olsun. Bu durumda, her  $n \geq 1$  için

$$6_1^4 := \frac{5}{2}n^8 3n^5x^5 + 71n^4x^4 + 3n^5 + 47n^3 x^3 + 44n^4 + 1064n^2 x^2 + 123n^3 + 651n x + 53n^2 + 53 ,$$

$$6_1^4 < 1 \text{ ve}$$

$$6_2^4(x) := \frac{x(nx+1)+n}{n^5} \leq 1,$$

olmak üzere

$$|(S_n - D_n)(f; x)| \leq \frac{1}{2} \|f''\|_2 \beta(x) + 8 \Delta(f''; 6_1(x))(1 + \beta(x)) + 16 \Delta(f; 6_2(x)) \frac{x(nx+1)+n}{n}$$

eşitsizliğı sağlanır. Burada

$$\beta(x) = \frac{n^3x^3 + 6n^2x^2 + n^3x + 7nx + n^2}{n^4}$$

dır.

**İspat.** Yukarıdaki tanımlamalar ve eşitsizlikler kullanılarak

$$b^{T_h} = 5 \binom{e}{k-1} = \frac{h}{n}, \quad b^{G_h} = G_k \binom{e}{k-1} = \frac{h+1}{n}$$

ve

$$\mu_2^{T_h} := 5 \binom{e}{k-1} b^{T_h} e_0^2 = 0, \quad \mu_2^{G_h} := G_k \binom{e}{k-1} b^{G_h} e_0^2 = \frac{h+1}{n^2}$$

$$\mu_6^{G_h} := G_k \binom{e}{k-1} b^{G_h} e_0^6 = \frac{5(h+1)(h(3h+32)+53)}{n^6}$$

Böylece

$$\begin{aligned}
 \beta(x) &: = \sum_{k=0}^{\infty} s_{n,k}(x) \frac{1 + b^{T_h} \mu^2}{2} + \frac{1 + b^{G_h} \mu^2}{2} \mu^{G_h} \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} s_{n,k}(x) \frac{1 + \frac{h+1}{n} \mu^2}{n} \frac{h+1}{n^2} \\
 &= \frac{n^3 x^3 + 6n^2 x^2 + n^3 x + 7nx + n^2}{n^4},
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \hat{\phi}^4(x) &: = \sum_{k=0}^{\infty} \hat{\phi}_{n,k}(x) \frac{1 + b^{T_h} \mu^2}{2} + \frac{1 + b^{G_h} \mu^2}{2} \mu^{G_h} \\
 &= \frac{3n^5 x^5 + 71n^4 x^4 + 3n^5 + 479n^3 x^3 + 44n^4 + 1064n^2 x^2}{2n^8} \\
 &\quad + 123n^3 + 651n x + 53n^2 + 53
 \end{aligned}$$

ve

$$\begin{aligned}
 \hat{\phi}^4(x) &= \sum_{k=0}^{\infty} s_{n,k}(x) \frac{1 + b^{T_h} \mu^2}{2} + \frac{1 + b^{G_h} \mu^2}{2} \mu^{G_h} \\
 &= \frac{x(nx+1) + n}{n^5}
 \end{aligned}$$

olarak elde edilir. Bu da teoremdede iddia edilendir. ■

#### 4. İKİ DEĞİŞKENLİ LINEER OPERATÖRLER

Bu bölümde önceki bölümde verilen tek değişkenli operatörler için verilen sonuçları iki değişkenli operatörler için elde etmeye çalışacağız. Öncelikle bir önceki bölümde yapılan bazı tanımlamaları iki değişkenli fonksiyonlar için yapacağız. Sonra ihtiyaç duyulan bazı sonuçları elde edeceğiz, daha sonra da bazı teoremler vereceğiz. Son olarak da bir uygulama vereceğiz.

$Q := [0, \infty) \times [0, \infty)$  olsun.  $C(Q)$ ,  $Q$  kümesi üzerinde tanımlı, reel değerli ve sürekli iki değişkenli fonksiyonların uzayı olsun.  $p = p(x, y) = (1 + x^2 + y^2)$  ve  $M_f$  sadece  $f$  ye bağlı bir sabit olmak üzere  $B_p(Q)$ ,  $Q$  üzerinde  $|f(x, y)| \leq M_f p(x, y)$  özelliğini sağlayan fonksiyonların kümesi ve  $C_p(Q)$ ,  $B_p(Q)$  deki sürekli fonksiyonların alt uzayı olsun.  $\lim_{x^2+y^2 \rightarrow \infty} \frac{|f(x, y)|}{p(x, y)}$  limitinin var ve sonlu olduğu kapalı kümeyi  $C_p^\times(Q)$  ile gösterelim öyleki  $C_p^\times(Q) \subset C_p(Q)$  dir.

$B_p(Q)$  lineer uzayındaki norm

$$\|f\|_p = \sup_{(x,y) \in 2D} \frac{|f(x, y)|}{p(x, y)} \quad (4.1)$$

şeklinde tanımlanır. Yine burada iki değişkenli ağırlıklı süreklilik modülü kullanılacak olup, bu fonksiyon

$$\Delta_p(f, \delta_1, \delta_2) = \sup_{(x,y) \in 2D, |h_1| \leq \delta_1, |h_2| \leq \delta_2} \frac{|f(x + k_1, y + k_2) - f(x, y)|}{(1 + x^2 + y^2)(1 + k_1^2 + k_2^2)}, \quad f \in C_p(Q) \quad (4.2)$$

şeklinde tanımlanır [5].

Şimdi aşağıdaki lemma verilebilir.

Lemma 4.1  $f \in C_p^\times(Q)$  olsun. Bu takdirde

i)  $\lim_{k(\delta_1, \delta_2) \rightarrow \infty} \Delta_p(f, \delta_1, \delta_2) = 0$  dir.

ii) Herbir  $\lambda_1 > 0$ ,  $\lambda_2 > 0$ ,  $\delta_1 > 0$  and  $\delta_2 > 0$  için

$$\Delta_p(f, \lambda_1 \delta_1, \lambda_2 \delta_2) \leq 4(1 + \lambda_1)(1 + \lambda_2) \Delta_p(f, \delta_1, \delta_2)$$

eşitsizliği sağlanır.

Şimdi aşağıdaki notasyonları tanımlayalım.

$i, j \in \mathcal{A}$  için,  $e_{i,j}(x, y) = x^i y^j$ ,  $(x, y) \in Q$  olsun.  $\mathcal{E} : E(Q) \rightarrow \mathbb{R}$   $Q$  alt uzayda tanımlı lineer ve pozitif bir fonksiyonel olsun,  $C_p(Q) \subset E(Q)$  olup,

$$1 : Q \rightarrow \mathbb{R}, \quad 1(x, y) = 1, \quad (x, y) \in Q \quad (4.3)$$

sabit fonksiyon  $\mathcal{E}(1) = 1$  ve

$$\theta_1^T := \mathcal{E}(e_{1,0}), \quad \theta_2^T := \mathcal{E}(e_{0,1}), \quad (4.4)$$

$$\mu_{i,j}^T := \mathcal{E}(e_{i,j} - \theta_1^T e_{i,0} - \theta_2^T e_{0,j}) \quad ; i, j \in \mathcal{A}. \quad (4.5)$$

olarak tanımlayalım. Bu durumda

$$\begin{aligned} \mu_{1,0}^T &= 0, \quad \mu_{2,0}^T = \mathcal{E}(e_{1,0})^2 - \theta_1^T{}^2 \geq 0 \\ \mu_{0,1}^T &= 0, \quad \mu_{0,2}^T = \mathcal{E}(e_{0,1})^2 - \theta_2^T{}^2 \geq 0. \end{aligned} \quad (4.6)$$

eşitlikleri elde edilir.

Lemma 4.2  $(x, y) \in Q$ ,  $f \in C_p^x(Q)$  ve  $0 < \delta_1, \delta_2 \leq 1$  için

$$|f(t, s) - f(x, y)| \leq 256p(x, y) \left(1 + \frac{(t-x)^4}{\delta_1^4}\right) \left(1 + \frac{(s-y)^4}{\delta_2^4}\right) \Delta_p(f, \delta_1, \delta_2)$$

eşitsizliği sağlanır.

İspat. (4.2) eşitliğinden faydalanarak  $\lambda_1 = \frac{|t-x|}{\delta_1}$  ve  $\lambda_2 = \frac{|s-y|}{\delta_2}$  için

$$\begin{aligned} |f(t, s) - f(x, y)| &\leq 4p(x, y) \Delta_p(f, \delta_1, \delta_2) \left(1 + \frac{|t-x|}{\delta_1}\right) \left(1 + \frac{|s-y|}{\delta_2}\right) \\ &\quad \times \left(1 + (t-x)^2\right) \left(1 + (s-y)^2\right) \\ &\leq 16p(x, y) \left(1 + \delta_1^2\right) \left(1 + \delta_2^2\right) \Delta_p(f, \delta_1, \delta_2); \quad |t-x| \leq \delta_1, |s-y| \leq \delta_2 \\ &\leq 16p(x, y) \left(1 + \delta_1\right) \left(1 + \delta_2\right) \Delta_p(f, \delta_1, \delta_2) \delta_1^4 \delta_2^4 \end{aligned}$$



$$, \quad \frac{1}{2} \quad \frac{2}{2} \quad \overline{(t-x)^4} \overline{(s-y)^4}; \quad |t-x| > \delta_1, |s-y| > \delta_2$$



elde edilir. Böylece

$$|f(t, s) - f(x, y)| \leq 16p(x, y) \left(1 + \frac{(t-x)^4}{6_1^4} + 1 + \frac{(s-y)^4}{6_2^4}\right) \Delta_p(f, 6_1, 6_2)$$

sağlanır.

Eğer  $0 < 6_1 \leq 1$ ,  $0 < 6_2 \leq 1$  olarak seçilirse her  $f \in C_p^\times(Q)$ ,  $(x, y) \in Q$  için

$$|f(t, s) - f(x, y)| \leq 256p(x, y) \left(1 + \frac{(t-x)^4}{6_1^4} + 1 + \frac{(s-y)^4}{6_2^4}\right) \Delta_p(f, 6_1, 6_2).$$

olarak bulunur. ■

Lemma 4.3  $f \in C_p(Q)$ ,  $f_{xx}, f_{xy}, f_{yy} \in C_p^\times(Q)$  ve  $0 < 6_1 \leq 1$ ,  $0 < 6_2 \leq 1$  olsun. Bu durumda

$$\|f - f(\theta_1^T, \theta_2^T)\| \leq M_f p(\theta_1^T, \theta_2^T) \left\{ \mu_{2,0}^T + 2\mu_{1,1}^T + \mu_{0,2}^T \right\},$$

eşitsizliği sağlanır. Burada

$$M_f := \sup_{(x,y) \in 2D} \left( \|f_{xx}\|_p, \|f_{xy}\|_p, \|f_{yy}\|_p \right).$$

dir.

İspat.  $f \in C_p(Q)$ ,  $f_{xx}, f_{xy}, f_{yy} \in C_p^\times(Q)$ ,  $(t, s) \in Q$  olsun. İspat için  $f(x, y)$

fonksiyonunun Taylor formülünü kullanalım

$$\begin{aligned} & f(t, s) - f(\theta_1^T, \theta_2^T) \\ &= f_x(\theta_1^T, \theta_2^T) (t - \theta_1^T) + f_y(\theta_1^T, \theta_2^T) (s - \theta_2^T) + \frac{1}{2} f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T) (t - \theta_1^T)^2 \\ & \quad + 2f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T) (t - \theta_1^T) (s - \theta_2^T) + f_{yy}(\theta_1^T, \theta_2^T) (s - \theta_2^T)^2 + R_2(f; t, s) \end{aligned}$$

burada  $0 < \theta_1^T < 1$  için  $t - \theta_1^T = k_1$ ,  $s - \theta_2^T = k_2$  olmak üzere

$R_2(f; t, s)$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2!} \left( f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T) k_1^2 + 2f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T) k_1 k_2 + f_{yy}(\theta_1^T, \theta_2^T) k_2^2 - f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T) (t - \theta_1^T)^2 \right. \\ & \quad \left. + 2f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T) (t - \theta_1^T) (s - \theta_2^T) + f_{yy}(\theta_1^T, \theta_2^T) (s - \theta_2^T)^2 \right) \end{aligned}$$

$$-2f_{yy} \theta_1^T, \theta_2^T t - \theta_1^T s - \theta_2^T - f_{yy} \theta_1^T, \theta_2^T s - \theta_2^T \quad 2^0$$



olup  $5(1) = 1$  ve (4.4) kullanmasıyla

$$\begin{aligned}
 & 5(f) - f(\theta_1^T, \theta_2^T) \quad 5(1) \\
 = & f_x(\theta_1^T, \theta_2^T) \cdot 5(e_{1,0}) - \theta_1^T 5(1) - f_y(\theta_1^T, \theta_2^T) \cdot 5(e_{0,1}) - \theta_2^T 5(1) \\
 & + \frac{1}{2} \{ f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T) \mu_{2,0}^T + 2f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T) \mu_{1,1}^T + f_{yy}(\theta_1^T, \theta_2^T) \mu_{0,2}^T \} \\
 & + R_2(f; t, s). \tag{4.7}
 \end{aligned}$$

olur.

$$\begin{aligned}
 |f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T)| & \leq \|f_{xx}\|_p (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2}) \\
 & \leq M^f (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2}) \\
 |f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T)| & \leq \|f_{xy}\|_p (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2}) \\
 & \leq M^f (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2}) \\
 |f_{yy}(\theta_1^T, \theta_2^T)| & \leq \|f_{yy}\|_p (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2}) \\
 & \leq M^f (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2})
 \end{aligned}$$

e, sitsizlikleri kullanılırsa ve

$$2\mu_{1,1}^T \leq \mu_{2,0}^T + \mu_{0,2}^T$$

(4.7) eşitsizliğinden

$$\begin{aligned}
 |5(f) - f(\theta_1^T, \theta_2^T)| & \leq M^f (1 + \theta_1^{T^2} + \theta_2^{T^2}) \\
 & \times \{ \mu_{2,0}^T + 2\mu_{1,1}^T + \mu_{0,2}^T \} + 5(R_2(f; t, s)). \tag{4.8}
 \end{aligned}$$

olur.

Şimdi  $5(R_2(f; t, s))$  için bir üst sınır bulalım. Lemma 4.2 den kolaylıkla

$$\begin{aligned}
 & |f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T) + k_1 \theta_1^T + k_2 - f_{xx}(\theta_1^T, \theta_2^T)| \\
 \leq & 256p \frac{\theta_1^T, \theta_2^T}{1 + \frac{t}{6} \theta_1^{T^4}} \left( 1 + \frac{t}{6} \theta_1^{T^4} \right) \frac{1}{1 + \frac{t}{6} \theta_2^{T^4}} \frac{1}{s} \Delta_p(f_{xx}, \delta_1, \delta_2) \tag{4.9}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & |f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T) + k_1 \theta_1^T - f_{xy}(\theta_1^T, \theta_2^T)| \\
 \leq & 256p \frac{\theta_1^T, \theta_2^T}{1 + \frac{t}{6} \theta_1^{T^4}} \frac{1}{1 + \frac{t}{6} \theta_2^{T^4}}
 \end{aligned}$$

$$\blacktriangle_p (f_{xy}, \mathfrak{G}_1, \mathfrak{G}_2) \quad (4.10)$$



ve

$$\begin{aligned} & \cdot f_{yy} \theta_1^T + k_1, \theta_2^T + k_2 - f_{yy} \theta_1^T, \theta_2^T \cdot \\ & \leq 256p \theta_1^T, \theta_2^T \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{yy}, 6_1, 6_2) \end{aligned} \quad (4.11)$$

ve eşitsizliklerini yazabiliriz. Böylece (4.9), (4.10) ve (4.11) den

$$\begin{aligned} & 5 (R_2(f; t, s)) \leq \frac{256}{2} p \theta_1, \theta_2 \frac{1}{t - \theta_1} \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{xx}, 6_1, 6_2) \\ & + 2 \frac{t - \theta_1^T}{t - \theta_1} \frac{s - \theta_2^T}{s - \theta_2} \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{xy}, 6_1, 6_2) \\ & + \frac{s - \theta_2^T}{s - \theta_2} \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{yy}, 6_1, 6_2) \end{aligned}$$

ve

$$\begin{aligned} & 5 (R_2(f; t, s)) \leq \frac{256}{2} p \theta_1, \theta_2 \frac{1}{t - \theta_1} \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{xx}, 6_1, 6_2) \\ & + 2 \frac{t - \theta_1^T}{t - \theta_1} \frac{s - \theta_2^T}{s - \theta_2} \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{xy}, 6_1, 6_2) \\ & + \frac{s - \theta_2^T}{s - \theta_2} \frac{1}{1 + \frac{t - \theta_1^T}{6_1^4}} \frac{1}{1 + \frac{s - \theta_2^T}{6_2^4}} \Delta_p(f_{yy}, 6_1, 6_2) \end{aligned}$$

elde edilir. böylece (4.8) den ispat tamamlanır. ■

#### 4.0.7. İki Değişkenli Lineer Pozitif Operatörlerin Farkları

Şimdi ağırlıklı uzaylarda iki değişkenli operatörlerin farkları ile ilgili bir Teorem verelim.

9 negatif olmayan tam sayıların kümesi  $h, l \in \mathbb{N}$  ve  $p_{k,l} \in C_p(Q)$ ,  $p_{k,l} \geq 0$ ,  $\sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l} = 1$ ,  $p_{k,l} : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$ , özellikleri sağlayan bir fonksiyon ailesi olsun. Ayrıca  $5_{k,l}, G_{k,l} : Q \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $5_{k,l}(1) = 1$ ,  $G_{k,l}(1) = 1$ , eşitliklerini sağlayan lineer pozitif fonksiyonel ailesi olsun. Şimdi  $U$  ve  $V$  operatörlerini  $U, V : Q \rightarrow B_p(Q)$  olmak üzere

$$U(f; x, y) = \sum_{k,l \in \mathbb{N}} 5_{k,l}(f) p_{k,l}(x, y), \quad V(f; x, y) = \sum_{k,l \in \mathbb{N}} G_{k,l}(f) p_{k,l}(x, y)$$

,sekinde tanımlayalım.

Buna göre aşağıdaki Teoremler verilebilir.

**Teorem 4.1**  $f \in C_p(Q)$ ,  $(f_{xx}, f_{xy}, f_{yy}) \in C_p^x(Q)$  olsun. Bu durumda

$$|(U - V)(f; x, y)| \leq 6_1 + 6_2 + 2 \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}}, \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}}, \quad !$$

eşitsizliği sağlanır. Burada

$$6_1 = M_f \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \mu_{2,0}^{T_{h,l}} + 2\mu_{1,1}^{T_{h,l}} + \mu_{0,2}^{T_{h,l}} \quad i$$

$$6_2 = M_f \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \mu_{2,0}^{G_{h,l}} + 2\mu_{1,1}^{G_{h,l}} + \mu_{0,2}^{G_{h,l}} \quad i$$

$$6_3^4 = \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \quad 4$$

ve

$$6_4^4 = \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \quad 4$$

dsr.

**İspat.** U ve V operatörlerinin farkı alınırsa

$$\begin{aligned} (U - V)(f; x, y) &= \sum_{k,l \in H} 5_{k,l}(f) p_{k,l}(x, y) - \sum_{k,l \in H} G_{k,l}(f) p_{k,l}(x, y) \\ &= \sum_{k,l \in H} [5_{k,l}(f) - G_{k,l}(f)] p_{k,l}(x, y) \\ &= \sum_{k,l \in H} [5_{k,l}(f) - G_{k,l}(f) - f \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} + f \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \\ &\quad - f \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} + f \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}}] p_{k,l}(x, y) \end{aligned}$$

eşitliği yazabilir. Bu eşitliğin her iki tarafının mutlak değeri alındıktan sonra üçgen

eşitsizliği uygulanırsa

$$\begin{aligned}
 |(U - V)(f; x, y)| &= \sum_{k,l \in \mathbb{H}} n_{k,l} \left[ \frac{1}{5} (f) - G_{k,l} (f) - f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) + f \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right) \right. \\
 &\quad \left. - f \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right) + f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \right] p^{k,l}(x, y) \\
 &\leq \sum_{k,l \in \mathbb{H}} p(x, y) \cdot \frac{1}{5} (f) - f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) + G_{k,l} (f) - f \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right) \\
 &\quad + f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) - f \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right)
 \end{aligned}$$

olur. Lemma 4.3, (4.4), (4.5), ve (4.6) eşitlikleri kullanılmasıyla

$$\frac{1}{5} (f) - f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \leq M_f p \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \left[ \mu_{2,0}^{T_{h,l}} + 2\mu_{1,1}^{T_{h,l}} + \mu_{0,2}^{T_{h,l}} \right]$$

ve

$$\begin{aligned}
 &\sum_{k,l \in \mathbb{H}} p_{k,l}(x, y) \cdot \frac{1}{5} (f) - f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \\
 &\leq M_f \sum_{k,l \in \mathbb{H}} p^{k,l}(x, y) p \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \left[ \mu_{2,0}^{T_{h,l}} + 2\mu_{1,1}^{T_{h,l}} + \mu_{0,2}^{T_{h,l}} \right]
 \end{aligned}$$

elde edilir. Benzer düşünce ile

$$\begin{aligned}
 &\sum_{k,l \in \mathbb{H}} p_{k,l}(x, y) \cdot G_{k,l} (f) - f \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right) \\
 &\leq M_f \sum_{k,l \in \mathbb{H}} p^{k,l}(x, y) p \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right) \left[ \mu_{2,0}^{G_{h,l}} + 2\mu_{1,1}^{G_{h,l}} + \mu_{0,2}^{G_{h,l}} \right]
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &f \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) - f \left( \theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}} \right) \\
 &\leq 2^8 p \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \left[ \frac{1}{6^3} \left( \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \right)^4 + \frac{1}{6^4} \left( \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \right)^4 \right] \\
 &\quad \times \left[ 1 + \frac{1}{6^3} \left( \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \right) + \frac{1}{6^4} \left( \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \right) \right] \\
 &\leq 2^8 p \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \left[ \frac{1}{6^3} \left( \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \right)^4 + \frac{1}{6^4} \left( \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \right)^4 \right] \\
 &\quad + p \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \left[ \frac{1}{6^3} \left( \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \right)^4 + \frac{1}{6^4} \left( \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \right)^4 \right] \\
 &\quad + p \left( \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}} \right) \left[ \frac{1}{6^3} \left( \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \right)^4 + \frac{1}{6^4} \left( \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \right)^4 \right]
 \end{aligned}$$





$k, l \quad 1 \quad 2 \quad 2 \quad -$

1 2

1 2

1 2

$$= 2^8 \sum_p (f, 6_3, 6_4) (A_1 + A_2 + A_3 + A_4)$$

1

$f$

$k, l$

1

2

2,0

1,1

0,2

yazabiliriz. Eğer

$$6^4 = \sum_p$$

$$\theta^{G_{h,l}}{}^4$$















$$G^4 = \sum_{p(x,y)} p^{\theta^{T_{h,l}}, \theta^{T_{h,l}}} \theta^{T_{h,l}} \theta^{G_{h,l}^4},$$









$\theta^{T_{h,l}}, \theta^{T_{h,l}} = \theta^{G_{h,l}}, \theta^{G_{h,l}} = (\theta, \theta)$  eşitliği sağlansyorsa, bu durumda







$$\delta \equiv M \sum_p (x, y)^h_p(\theta, \theta) \mu_{G,h,l}^{T,h,l} \pm 2\mu_{G,h,l}^{T,h,l} \pm \mu_{G,h,l}^{T,h,l} i$$





dır.

İspat. Teoremin ispatı önceki teoreme benzer şekilde yapılacaktır.

$$\begin{aligned}
 (U - V)(f; x, y) &= \sum_{k,l \in H} 5_{k,l}(f) p_{k,l}(x, y) - \sum_{k,l \in H} G_{k,l}(f) p_{k,l}(x, y) \\
 &= \sum_{k,l \in H} [5_{k,l}(f) - G_{k,l}(f)] p_{k,l}(x, y) \\
 &= \sum_{k,l \in H} (5_{k,l}(f) - G_{k,l}(f) - f(\theta_1, \theta_2) + f(\theta_1, \theta_2) \\
 &\quad - f(\theta_1, \theta_2) + f(\theta_1, \theta_2)) p_{k,l}(x, y)
 \end{aligned}$$

eşitliği yazabilir. Bu eşitliğin her iki tarafının mutlak değeri alındıktan sonra üçgen eşitsizliği uygulanırsa

$$\begin{aligned}
 |(U - V)(f; x, y)| &= \sum_{k,l \in H} (5_{k,l}(f) - G_{k,l}(f) - f(\theta_1, \theta_2) + f(\theta_1, \theta_2) \\
 &\quad - f(\theta_1, \theta_2) + f(\theta_1, \theta_2)) p_{k,l}(x, y) \\
 &\leq \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) (|5_{k,l}(f) - f(\theta_1, \theta_2)| + |G_{k,l}(f) - f(\theta_1, \theta_2)| \\
 &\quad + |f(\theta_1, \theta_2) - f(\theta_1, \theta_2)|)
 \end{aligned}$$

olur. Lemma 4.3 ve (4.4), (4.5), (4.6) eşitliklerinin kullanılmasıyla

$$|5(f) - f(\theta_1, \theta_2)| \leq M_f p(\theta_1, \theta_2) \left( \mu_{2,0}^{T_{h,1}} + 2\mu_{1,1}^{T_{h,1}} + \mu_{0,2}^{T_{h,1}} \right)$$

ve

$$\begin{aligned}
 &\sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) |5_{k,l}(f) - f(\theta_1, \theta_2)| \\
 &\leq M_f \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) p(\theta_1, \theta_2) \left( \mu_{2,0} + 2\mu_{1,1} + \mu_{0,2} \right)
 \end{aligned}$$

olur. Benzer düşünceyle

$$\begin{aligned}
 &\sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) |G_{k,l}(f) - f(\theta_1, \theta_2)| \\
 &\leq M_f \sum_{k,l \in H} p_{k,l}(x, y) p(\theta_1, \theta_2) \left( \mu_{2,0}^{G_{h,1}} + 2\mu_{1,1}^{G_{h,1}} + \mu_{0,2}^{G_{h,1}} \right)
 \end{aligned}$$

olarak bulunur.  $\theta_1^{T_{h,1}}, \theta_2^{T_{h,1}} = \theta_1^{G_{h,1}}, \theta_2^{G_{h,1}} = (\theta_1, \theta_2)$  gereğince

$$|f(\theta_1, \theta_2) - f(\theta_1, \theta_2)| = 0$$

olup istenilen sonuç elde edilir. ■

#### 4.0.8. Operatörlerin Farkının K—Fonksiyoneli Yardımı ile kestirimi

$$C_B^2(Q) = \{ f \in C_B(Q); f^{(p,q)} \in C_B(Q), 1 \leq p, q \leq 2 \}$$

Bunun için önce bazı tanımlamalar yapalım.

$C_B^2(Q) = \{ f \in C_B(Q); f^{(p,q)} \in C_B(Q), 1 \leq p, q \leq 2 \}$  olsun, burada  $f^{(p,q)}$ ,  $f$  nin  $x$  ve  $y$  ye göre  $(p, q)$  yinci mertebeden kısmi türevlerini göstermektedir. Bu küme üzerindeki norm

$$\|f\|_{C_B^2(Q)} = \|f\|_{C_B(Q)} + \sum_{i=1}^2 \frac{\|f^{(i,0)}\|_{C_B(Q)}}{6x^i} + \sum_{i=1}^2 \frac{\|f^{(0,i)}\|_{C_B(Q)}}{6y^i}$$

şeklinde tanımlanmaktadır.  $f \in C_B(Q)$  fonksiyonunun Peetre K—fonksiyoneli aşağıdaki gibi tanımlanır

$$K(f; \delta) = \inf_{g \in C_B^2(Q)} \|f - g\|_{C_B(Q)} + \delta \|g\|_{C_B^2(Q)}, \delta > 0.$$

Yine her  $\delta > 0$  için ikinci mertebeden süreklilik modülü ile Peetre K—fonksiyoneli arasında

$$K(f; \delta) \leq C_0 \|f\|_{C_B(Q)} + \min(1, \delta) \|f\|_{C_B^2(Q)}. \quad (4.12)$$

ilişkisi vardır ([7] ve [8]).

Şimdi aşağıdaki Lemma verilebilir.

Lemma 4.4  $f \in Q \cap C_B(Q)$  olsun. Bu durumda

$$\|f(t, s) - f(x, y)\| \leq 2K_2(f; \lambda_T)$$

eşitsizliği sağlanır.

İspat:  $g(x, y) \in C_B^2(Q)$  ve  $(t, s) \in Q$  olsun. İki değişkenli fonksiyonlar için Taylor

formülünün kullanılmasıyla

$$g(t, s) - g(x, y) = \frac{g_x(x, y)}{6x} (t - x) + \frac{g_y(x, y)}{6y} (s - y) + \int_x^t (t - u) \frac{g_{xx}(u, y)}{6u^2} du + \int_y^s (s - v) \frac{g_{yy}(x, v)}{6v^2} dv.$$

olur, buradan da

$$\begin{aligned}
 & \cdot 5(g) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \cdot \\
 \leq & \cdot g_x_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(e_{1,0}) - \theta_1^T 5(1) \cdot + \cdot g_y_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(e_{0,1}) - \theta_2^T 5(1) \cdot \\
 & 5 \int_x^t \frac{6^2 g(u, y)}{6u^2} \cdot du; x, y + 5 \int_y^s \frac{6^2 g(x, v)}{6v^2} dv.; x, y \\
 = & \frac{1}{2} \|\mathbf{g}_{xx}\|_{C_B(\mathbb{D})} 5(e_{1,0}) - \theta_1^T 5(1)^2 + \|\mathbf{g}_{yy}\|_{C_B(\mathbb{D})} 5(e_{0,1}) - \theta_2^T 5(1)^2.
 \end{aligned}$$

yazslabilir.  $5(1) = 1, (4.h), (4.4), ve (4.5)$  eşitlikleri gereğince

$$\cdot 5(g) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} \cdot \leq \frac{1}{2} \|\mathbf{g}_{xx}\|_{C_B(\mathbb{D})} \mu_{2,0}^T + \|\mathbf{g}_{xx}\|_{C_B(\mathbb{D})} \mu_{0,2}^T.$$

olur. Şimdi,  $f(x, y) \in C_p^2(Q)$  ve  $(t, s) \in Q$  olsun, bu durumda

$$\begin{aligned}
 & \cdot 5(f; x, y) - f_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \cdot \\
 = & \cdot 5(f - g + g; x, y) - f_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) + g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \cdot \\
 = & \cdot 5(f - g; x, y) + 5(g; x, y) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \\
 & - f_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) + g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \cdot \\
 \leq & |5(f - g; x, y)| + \cdot 5(g; x, y) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \cdot \\
 & + \cdot f_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} 5(1) \cdot
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \leq & 2 \|f - g\|_{C_B(\mathbb{D})}^2 + \frac{1}{2} \|\mathbf{g}_{xx}\|_{C_B(\mathbb{D})}^2 \mu_T^T + \|\mathbf{g}_{xx}\|_{C_B(\mathbb{D})} \mu_{0,2}^T \\
 \text{elde edilir. Ayrıca} & \cdot g_{\theta_1^T, \theta_2^T} \cdot \leq M_g (1 + \theta_1^T{}^2 + \theta_2^T{}^2) \\
 & \cdot g_{\theta_1^T, \theta_2^T} \cdot \leq M_g (1 + \theta_1^T{}^2 + \theta_2^T{}^2)
 \end{aligned}$$

eşitsizlikleri sağlansr, buradan

$$\begin{aligned}
 \cdot 5(g) - g_{\theta_1^T, \theta_2^T} \cdot & \leq \frac{1}{2} \|\mathbf{g}_{xx}\|_{C_B(\mathbb{D})} \mu_{2,0}^T + \|\mathbf{g}_{yy}\|_{C_B(\mathbb{D})} \mu_{0,2}^T \\
 & \leq \lambda_T \|\mathbf{g}\|_{C_B^2(\mathbb{D})},
 \end{aligned}$$

yazslabilir. Burada

$$\lambda_T = M_g (1 + \theta_1^T{}^2 + \theta_2^T{}^2) \mu_{2,0}^T + \mu_{0,2}^T > 0$$

dsr. Yukarıdaki ifadenin sağ tarafında  $g \in C_B^2(D)$  üzerinde in mum alsırsa

$$\begin{aligned} |5(f; x, y) - f_{\theta_1^T, \theta_2^T}| &\leq 2 \|f - g\|_{C_B(D)} + \lambda_T \|g\|_{C_B(D)} \\ &\leq \inf_{g \in C_B^2(D)} 2 \|f - g\|_{C_B(D)} + \frac{\lambda_T}{2} \|g\|_{C_B(D)} \\ &= 2K(f; \lambda_T) \end{aligned}$$

istenilen sonuç elde edilir. ■

Şimdi aşağıdaki teorem verilebilir.

**Teorem 4.3**  $f \in D \cap C_B(Q)$  fonksiyonunun birinci basamaktan bütün kısmi türevleri de  $C_B(Q)$  kümesine ait olsun. Bu takdirde

$$|(U - V)(f; x, y)| \leq 4K \left( f, \frac{1}{8}y(x, y) \right) + M_f^J \mu(x, y)$$

eşitsizliği sağlanır. Burada

$$M_f^J := \max_{x, y} \left( \|f_x\|_{C_B(D)}, \|f_y\|_{C_B(D)} \right),$$

$$y(x, y) := \sum_{k,l} p_{k,l}(x, y) \lambda_{T_{h,l}} + \lambda_{G_{h,l}},$$

$$\lambda_{T_{h,l}} := \mu_{2,0}^{T_{h,l}} + \mu_{0,2}^{T_{h,l}}, \quad \lambda_{G_{h,l}} := \mu_{2,0}^{G_{h,l}} + \mu_{0,2}^{G_{h,l}}$$

ve

$$\mu(x, y) = \sum_{k,l} p_{k,l}(x, y) \left( \theta_{1,1}^{T_{h,l}} - \theta_{1,1}^{G_{h,l}} + \theta_{2,1}^{T_{h,l}} - \theta_{2,1}^{G_{h,l}} \right)$$

dir.

**İspat.** Teoremin hipotezi gereğince  $f$  fonksiyonu  $\theta_{1,1}^{T_{h,l}}, \theta_{2,1}^{T_{h,l}}$  ve  $\theta_{1,1}^{G_{h,l}}, \theta_{2,1}^{G_{h,l}}$  noktalarında türevlenebilen bir fonksiyon olup, iki değişkenli fonksiyonlar için ortalama değer teoremi gereğince bir  $(s_1, s_2)$  noktası vardır [10], öyleki

$$f_{\theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}}} - f_{\theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}}} = f_x(s_1, s_2) (\theta_{1,1}^{T_{h,l}} - \theta_{1,1}^{G_{h,l}}) + f_y(s_1, s_2) (\theta_{2,1}^{T_{h,l}} - \theta_{2,1}^{G_{h,l}})$$

eşitliği sağlanır.  $f \in D \cap C_B(Q)$  için Lemma 4.4 ve yukarıdaki eşitlik kullanılarak

$$\begin{aligned}
 & |(U - V)(f; x, y)| \\
 & \leq \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) |S_{k,l}(f) - G_{k,l}(f)| \\
 & \leq \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) \left[ |S_{k,l}(f) - f(\theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}})| + |G_{k,l}(f) - f(\theta_1^{G_{h,l}}, \theta_2^{G_{h,l}})| \right] \\
 & \quad + |f_x(s_1, s_2) (\theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}})| + |f_y(s_1, s_2) (\theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}})| \\
 & \leq \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) \left[ K \|f\| \left( \mu_{2,0}^{T_{h,l}} + \mu_{0,2}^{T_{h,l}} \right) + K \|f\| \left( \mu_{2,0}^{G_{h,l}} + \mu_{0,2}^{G_{h,l}} \right) \right] \\
 & \quad + \|f_x\|_{C_B(\mathbb{D})} (\theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}}) + \|f_y\|_{C_B(\mathbb{D})} (\theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}}) \\
 & = 2 \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) \left[ K \|f\| \left( \frac{1}{4} \lambda_{T_{h,l}} + \frac{1}{4} \lambda_{G_{h,l}} \right) \right] \\
 & \quad + M_f^j \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) (\theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}}) + (\theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}}),
 \end{aligned}$$

ifadesi yazılabilir. Burada kolaylık olması bakımından

$$\begin{aligned}
 \lambda_{T_{h,l}} & := \mu_{2,0}^{T_{h,l}} + \mu_{0,2}^{T_{h,l}}, \quad \lambda_{G_{h,l}} := \mu_{2,0}^{G_{h,l}} + \mu_{0,2}^{G_{h,l}} \\
 M_f^j & := \max_{x, y \in C_B(\mathbb{D})} \|f_x\|_{C_B(\mathbb{D})}, \|f_y\|_{C_B(\mathbb{D})}.
 \end{aligned}$$

ile gösterilmektedir. Bir  $g \in C_B^2(Q)$  için K-fonksiyonelinin tanımı kullanılarak yukarıdaki ifade

$$\begin{aligned}
 |(U - V)(f; x, y)| & \leq 4 \|f - g\|_{C(\mathbb{D})} \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) \\
 & \quad + \frac{1}{2} \|g\|_{C^2(\mathbb{D})} \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) (\lambda_{T_{h,l}} + \lambda_{G_{h,l}}) \\
 & \quad + M_f^j \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) (\theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}}) + (\theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}}) \\
 & = 4K \|f, \frac{1}{8}y(x, y) + M_f^j \mu(x, y),
 \end{aligned}$$

şeklinde yazılabilir. Burada yine kolaylık için

$$\begin{aligned}
 y(x, y) & := \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) (\lambda_{T_{h,l}} + \lambda_{G_{h,l}}) \\
 \mu(x, y) & = \sum_{k,l \in \mathbb{N}} p_{k,l}(x, y) (\theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}}) + (\theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}})
 \end{aligned}$$

gösterimleri kullanılmaktadır. Yukarıdaki Teorem ve (4.12) kullanılarak

$$\begin{aligned} & |(U - V)(f; x, y)| \\ & \leq C_0 \omega_2(f; \frac{1}{8}y(x, y)) + \min(1, \lambda) \|f\|_{C_B(D)} + M \mu(x, y) \end{aligned}$$

ifadesi elde edilir. Bu da istenilendir. ■

#### 4.1. Chebyshev fonksiyonelleri için operatörlerin farkı

$f, g \in C_p(Q)$  olmak üzere bir önceki kısımda tanımlanan  $U$  ve  $V$  lineer pozitif operatörlerini gözönüne alalım ve kabul edelim ki  $f, g, fg \in C_p(Q)$  olsunlar.  $U$  operatörünün Chebyshev fonksiyoneli  $T^U(f, g) := T(fg) - T(f)T(g)$  şeklinde tanımlayalım. Benzer şekilde  $V$  operatörünün Chebyshev fonksiyoneli de  $T^V(f, g) := T(fg) - T(f)T(g)$  şeklinde tanımlanabilir. Bu kısımda  $T^U(f, g) - T^V(f, g)$  farkı için bir üst sınır belirleyeceğiz.

Lemma 4.4 ve Teorem 4.1 gözönüne alınarak aşağıdaki teorem verilebilir.

**Teorem 4.4**  $f, g$  ve  $fg$  fonksiyonlar  $C_p^x(Q)$  kümesinin elemanı olsunlar. Ayrıca bu fonksiyonların 2. basamağa kadar olan bütün kısmi türevleri de  $C_p(Q)$  kümesine ait olsun, eğer

$$\begin{aligned} \theta_1^{T_{h,l}} = \theta_1^{G_{h,l}} = \theta_1, \quad \theta_2^{T_{h,l}} = \theta_2^{G_{h,l}} = \theta_2, \\ U \leq 1 + (e_{1,0})^2 + (e_{0,1})^2; x, y \leq M p(x, y) \end{aligned}$$

ve

$$V \leq 1 + (e_{1,0})^2 + (e_{0,1})^2; x, y \leq M p(x, y),$$

ifadeleri sağlansaydı, bu durumda

$$\begin{aligned} & |T^U(f, g; x, y) - T^V(f, g; x, y)| \\ & \leq (6_1 + 6_2) [1 + M p(x, y) \|f\|_p + \|g\|_p + 2^8 [1 + q_{k,l}(x, y)]] \\ & \quad \times \Delta_p(fg, 6_3, 6_4) + M p(x, y) \|f\|_p \Delta_p(g, 6_3, 6_4) + \|g\|_p \Delta_p(f, 6_3, 6_4) \end{aligned}$$

eşitsizliği sağlansın. Burada  $6_1$  ve  $6_2$  Teorem 4.1 de tanımlanan ifadelerdir. Ayrıca

$$q_{k,l}(x, y) = \sum_{k,l} p_{k,l}(x, y) \theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}}$$

dir.

İspat. Chebyshev fonksiyonelinin tanımı gereğince

$$\begin{aligned}
 & T^U(f, g; x, y) - T^V(f, g; x, y) \\
 = & U(fg; x, y) - U(f; x, y)U(g; x, y) - U(f; x, y)V(g; x, y) + U(f; x, y)V(g; x, y) \\
 & - V(fg; x, y) + V(f; x, y)V(g; x, y) \\
 = & U(fg; x, y) - V(fg; x, y) - U(f; x, y)[U(g; x, y) - V(g; x, y)] \\
 & - V(g; x, y)[U(f; x, y) - V(f; x, y)].
 \end{aligned}$$

eşitliğini yazabiliriz. Her iki tarafın mutlak değerinin alınmasıyla

$$\begin{aligned}
 & |T^U(f, g; x, y) - T^V(f, g; x, y)| \\
 \leq & |U(fg; x, y) - V(fg; x, y)| + |U(f; x, y)| |U(g; x, y) - V(g; x, y)| \\
 & + |V(g; x, y)| |U(f; x, y) - V(f; x, y)|.
 \end{aligned}$$

eşitsizliği elde edilir. Teorem 4.1 kullanılırsa

$$\begin{aligned}
 & |U(fg; x, y) - V(fg; x, y)| \\
 \leq & \sum_{k,l} \rho_{k,l}(x, y) |S_{k,l}(fg; x, y) - G_{k,l}(fg; x, y)| \\
 \leq & \delta_1 + \delta_2 + 2^8 \Delta_p(f, \delta_3, \delta_4) (1 + q_{k,l}(x, y))
 \end{aligned}$$

ve

$$\leq M_p(x, y) \|f\|_p \delta_1 + \delta_2 + 2^8 \Delta_p(g, \delta_3, \delta_4) (1 + q_{k,l}(x, y))$$

$$\leq M_p(x, y) \|g\|_p \delta_1 + \delta_2 + 2^8 \Delta_p(f, \delta_3, \delta_4) (1 + q_{k,l}(x, y)).$$

eşitsizlikleri yazılabilir. Dolayısıyla ispat tamamlanır. ■

## 4.2. Uygulamalar

Bu kısımda yukarıda Teoremler ile iddia edilen eşitsizlikler için bir uygulama olarak U operatörünü iyi bilinen iki değişkenli Szász-Mirakyan operatörü

$$U_{n,m}(f; x, y) = \sum_{k,l}^{\infty} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k}{k!} \frac{(my)^l}{l!} f \left( \frac{h}{n}, \frac{l}{m} \right)$$

ve  $V$  operatöründe yine iki değişkenli Szász-Mirakyan-Kantorovich operatörü olarak alınırsa

$$V_{n,m}(f; x, y) = \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k}{k!} \frac{(my)^l}{l!} nm \int_{\frac{h}{n}}^{\frac{h+1}{n}} \int_{\frac{l}{m}}^{\frac{l+1}{m}} f(t, s) ds dt.$$

aşağıdaki sonuç elde edilir.

**Teorem 4.5**  $f, g$  ve  $fg$  fonksiyonları  $C_p^{\times}(Q)$  kümesinin elemanları olsunlar. Ayrıca bu fonksiyonların 2. basamağa kadar olan bütün kısmi türevleri de  $C_p(Q)$  kümesine ait olsun, bu takdirde

$$|(U - V)(f; x, y)| \leq 6_2 + 2^8 \Delta_p(f, 6_3, 6_4) \$(x, y),$$

eşitsizliği sağlanır. Burada

$$6_2(x, y) = 1 + \frac{(1 + 8nx + 4nx^2)}{4n^2} + \frac{(1 + 8my + 4my^2)}{4m^2} - \frac{1}{3n^2} + \frac{1}{3m^2},$$

$$6_3(x, y) = \frac{1}{16n^2} + \frac{nx + 4nx^2}{16n^4} + \frac{my + 4my^2}{16n^2m^2},$$

$$6_4(x, y) = \frac{1}{16m^2} + \frac{nx + 4nx^2}{16n^2m^2} + \frac{my + 4my^2}{16m^4}$$

ve

$$\$(x, y) = 2 + x^2 + y^2 + \frac{x}{n} + \frac{y}{m}$$

dir.

**İspat.** Yukarıda tanımlanan  $U$  ve  $V$  operatörleri için basit hesaplamalarla

$$5_{k,l}(f) = f \left( \frac{h}{n}, \frac{l}{m} \right),$$

$$\theta_1^T = 5_{k,l}(e_{1,0}) = \frac{h}{n}, \quad \theta_2^T = \frac{l}{m},$$

$$G_{k,l}(f) = nm \int_{\frac{h}{n}}^{\frac{h+1}{n}} \int_{\frac{l}{m}}^{\frac{l+1}{m}} f(t, s) ds dt,$$

$$\theta_1^G = G_{k,l}(e_{1,0}) = \frac{1}{2n} (2h + 1), \quad \theta_2^G = \frac{1}{2m} (2l + 1),$$



$$\begin{aligned} \mu_{2,0}^T &= 5_{k,l} \quad e_{1,0} - \frac{h}{n} = 0, \quad \mu_{0,2}^T = 5_{k,l} \quad e_{0,1} - \frac{l}{m} = 0, \\ \mu_{2,0}^G &= G_{k,l} \quad e_{1,0} - \frac{h}{n} = \frac{1}{3n^2}, \quad \mu_{0,2}^G = G_{k,l} \quad e_{0,1} - \frac{l}{m} = \frac{1}{3m^2}, \end{aligned}$$

e, sitlikleri elde edilir. Buradanda

$$\begin{aligned} 6_1(x, y) &= 0, \\ 6_2(x, y) &= \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} \\ &\times \left( 1 + \frac{(2h+1)^2}{4n^2} + \frac{(2l+1)^2}{4m^2} \frac{1}{3n^2} + \frac{1}{4mn} + \frac{1}{3m^2} \right) \\ &= 1 + \frac{(1+8nx+4nx^2)}{4n^2} + \frac{(1+8my+4my^2)}{4m^2} \frac{1}{3n^2} + \frac{1}{4mn} + \frac{1}{3m^2}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 6_3^4 &= \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} p_{\theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}}} \theta_1^{T_{h,l}} - \theta_1^{G_{h,l}} \\ &= \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} p_{\frac{h}{n}, \frac{l}{m}} \frac{h}{n} - \frac{1}{2n} (2h+1)^4 \\ &= \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} \left( 1 + \frac{h^2}{n^2} + \frac{l^2}{m^2} \right) \frac{1}{2n} \\ &= \frac{1}{16n^2} + \frac{nx+4nx^2}{16n^4} + \frac{my+4my^2}{16n^2m^2}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 6_4^4 &= \sum_{k,l} p_{k,l}(x, y) p_{\theta_1^{T_{h,l}}, \theta_2^{T_{h,l}}} \theta_2^{T_{h,l}} - \theta_2^{G_{h,l}} \\ &= \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} \left( 1 + \frac{h^2}{n^2} + \frac{l^2}{m^2} \right) \frac{1}{2m} \\ &= \frac{1}{16m^2} + \frac{nx+4nx^2}{16n^2m^2} + \frac{my+4my^2}{16m^4} \end{aligned}$$

ve

$$\begin{aligned} \$(x, y) &= 1 + \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} p_{\frac{h}{n}, \frac{l}{m}} \\ &= 1 + \sum_{k,l} e^{-nx-my} \frac{(nx)^k (my)^l}{h! l!} \left( 1 + \frac{h^2}{n^2} + \frac{l^2}{m^2} \right) \\ &= 2 + x^2 + y^2 + \frac{x}{n} + \frac{y}{m} \end{aligned}$$

olarak bulunurlar ki bu ispatı tamamlar. ■

## 5. TARTIŞMA VE SONUÇ

Yaklaşım lar teorisinde son zamanlarda yapılan çalış malarda lineer pozitif operatörlerin farklarının ortaya koyduğu sonuçların katkıları üzerinedir. Bu sebeple biz de bu tezde A. Aral, D. Inoan ve I. Rasa [1] tarafından yapılan sınırsız aralıkta tanımlanan lineer pozitif operatörler için "On differences of linear positive operators" isimli çalışmalarını baz alıp ve operatörlerin iki değişkenli olması halindeki sonuçları elde ettik. Elde edilen sonuçlar bir uygulama olarak; Ağırlıklı uzaylarda bilinen iki değişkenli Szász-Mirakyan ve Szász-Mirakyan-Kantorovich operatörleri üzerine uygulandı ve iddia edilen hipotezlerle uyumlu sonuçlar elde edildi. Bu tezin dördüncü bölümü orijinal bir çalışma olup, yayın için sunuldu. Yapılan bu çalışma daha çok değişkenli fonksiyonlara da genişletilebilir. Bu yönüyle bu tez bu konuda çalışsan genç araştırmacılara bir kaynak olacak durumdadır.

## KAYNAKLAR

- [1] A. Aral, D. Inoan, and I. Rasa, On differences of linear positive operators, *Analysis and Mathematical Physics*. 9, 1227-1239, 2019.
- [2] A. M. Acu and I. Rasa, New estimates for the differences of positive linear operators, *Numerical Algorithms*. 73, 775-789, 2016.
- [3] A. M. Acu and I. Rasa, Estimates for the differences of positive linear operators and their derivatives, *Numerical Algorithms*. 85, 191-208, 2020.
- [4] H. Kurtođlu, Modifiye Gamma Operatörlerinin yaklaşıım Özellikleri, Kırıkkale Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, Yüksek Lisans Tezi, 2017.
- [5] N. İspir, and Ç. Atakut, Approximation by modified Szasz-Mirakjan operators on weighted spaces. *Proc. Indian Acad. Sci. Math. Sci.* 112, 571-578, 2002.
- [6] N İspir, On modified Szasz baskakov operators on weighted spaces. *Turk. J. Math.* 26, 355-365, 2001.
- [7] P. L. Butzer, H. Berens, *Semi-groups of operators and approximation*, Springer, New York, 1967.
- [8] S. Begen and H. G. Ince-İlarslan. Degree of Approximation for Bivariate Szász-Kantorovich Type Based on Brenke Type Polynomials. *Honam Mathematical J.* 2, 251-268, 2020.
- [9] A.M. Acu, G. Başcanbaz-Tunca and I. Ra,sa, Differences of Positive Linear Operators on Simplices. *Hindawi Journal of Function Spaces*. Vol.11 2021, Article ID 5531577.
- [10] R.A. DeVore ve G.G. Lorentz, *Constructive Approximation*. Springer , Berlin 1993
- [11] A. Aral, and H. Erbay, A Note on the Difference of Positive Operators and Numerical Aspects. *Mediterr. J. Math.* 17, 2020, no. 2, 2020.

- [12] A. M. Acu, S. Hodis, and I. Rasa, A survey on estimates for the differences of positive linear operators, *Constructive Mathematical Analysis*, vol. 1, no. 2, pp. 113-127, 2018.
- [13] H. Gonska, P. Pitul and I. Ra,sa, On Differences of Positive Linear Operators. *Carpathian Journal of Mathematics*, vol. 22, no.1-2, pp 65-78, 2006.
- [14] H. Johnen and K. Scherer, On the Equivalence of the K-functional and the Moduli of Continuity and Some Applications, In *Constructive Theory of Functions of Several Variables. Lecture Notes in Maths*, vol 571, pp. 119-140, Springer-Verlag, Berlin, .1976
- [15] K. Bozkurt, F. Özsarac, A. Aral, Bivariate Bernstein Polynomials that Reproduce Exponential Functions, *Commun.Fac.Sci.Univ.Ank.Ser. A1 Math. Stat. Volume 70, Number 1, Pages 541-554* 2021.
- [16] S. Begen and H. G. Ince-Ilarslan. Degree of Approximation for Bivariate Szász-Kantorovich Type Based on Brenke Type Polynomials. *Honam Mathematical J. No 2*, pp. 251-268 2020.
- [17] H. Gonska, P. Pitul, I. Ra,sa, On Peano's form of the Taylor remainder, Voronoskaja's theorem and the commutator of positive linear operators In: *Numerical Analysis and Approximation Theory (Proc. Int. Conf. Cluj-Napoca 2006; ed. by O Agratini and P.Blaga)*, Cluj-Napoca, Casa Cartii de Ştiinţa, pp. 55-80 2006.
- [18] T. Acar, V. Gupta and A. Aral, Rate of convergence for generalized Szász operators, *Bull. Math. Sci.* 1, 99-113, 2011.
- [19] A.D. Gadjiev, The convergence problem for a sequence of positive linear operators on unbounded sets and theorems analogous to that P.P. Korovkin, *Soviet Math. Dokl.*, 15 (5), 1433-1436, 1974.
- [20] A.D. Gadjiev, Theorems of the type of P.P. Korovkin's theorems, *Math. Zametki*, 20 (5), 781-786 (1976). (in Russian), *Math. Notes*, 20 (5-6), 995-998 (Engl. Trans.) 1976.

- [21] O. Agratini, Properties of discrete non-multiplicative operators, Anal. Math. Phys.(2017) <https://doi.org/10.1007/s13324-017-0186-4>

